

士林變頻器

SA3 高性能向量型變頻器

220V 系列 0.75KW~75KW

440V 系列 0.75KW~315KW



Contents

適用容量	01
產品特色	01
電氣規格	05
一般規格	07
接線圖	08
外型尺寸圖	09
選購配件	11
參數表	13

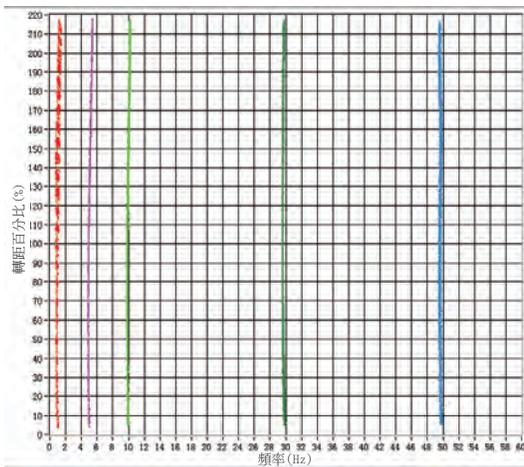
適用容量

型號	KW (HP)	0.75 (1)	1.5 (2)	2.2 (3)	3.7 (5)	5.5 (7.5)	7.5 (10)	11 (15)	15 (20)	18.5 (25)	22 (30)	30 (40)	37 (50)	45 (60)	55 (75)	75 (100)	90 (120)	110 (150)	132 (175)	160 (215)	185 (250)	220 (300)	250 (335)	280 (375)	315 (420)				
SA3	SA3-023	3相 220V																											
	SA3-043	3相 440V																											

產品特色

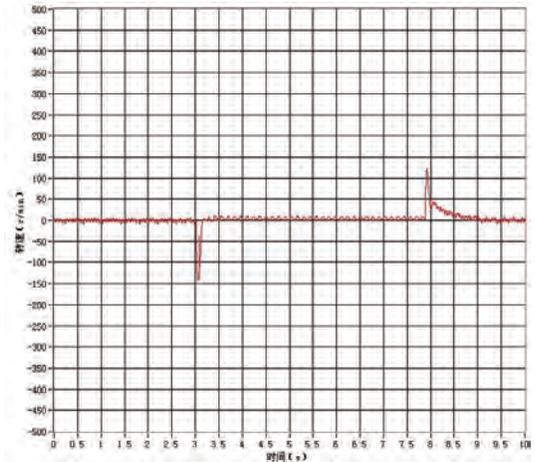
高性能向量控制技術

- 向量控制及無感測向量控制 120HZ。
- 高啟動轉矩：無感測向量控制(SVC)150% 0.3Hz，閉迴路向量控制(FOC+PG)180% 0Hz。



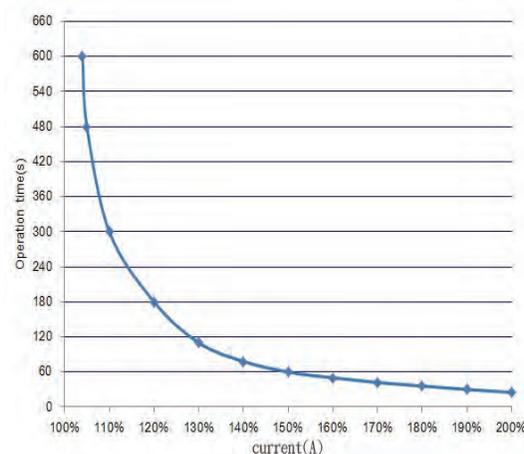
高響應性能

- 0~100%負載變化時，速度精度1%。
- 適合突加負載，例如：天車、金屬加工機...



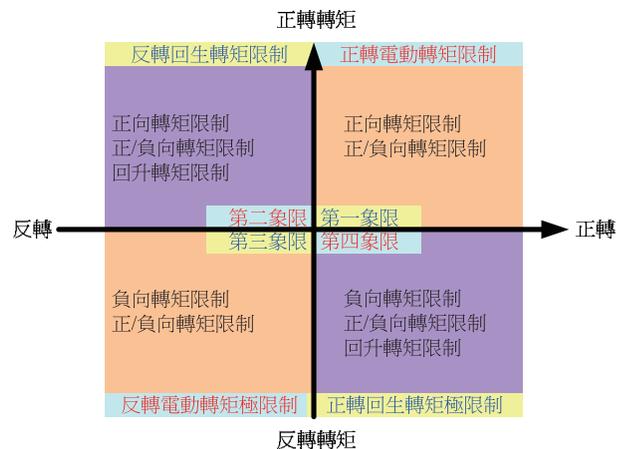
高過載能力

- 大幅提昇過載能力至150% 60 秒、200% 3 秒，可應付多種工具機的應用及需求瞬間大能量負載。



四象限轉矩控制及限制

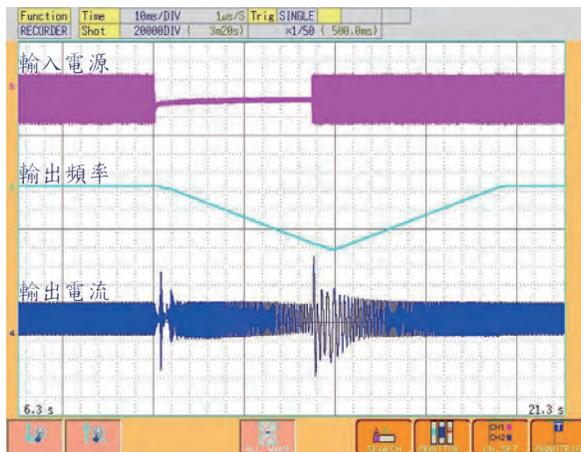
- 可通過參數或類比訊號簡易設定四個象限的轉矩限制值。



產品特色

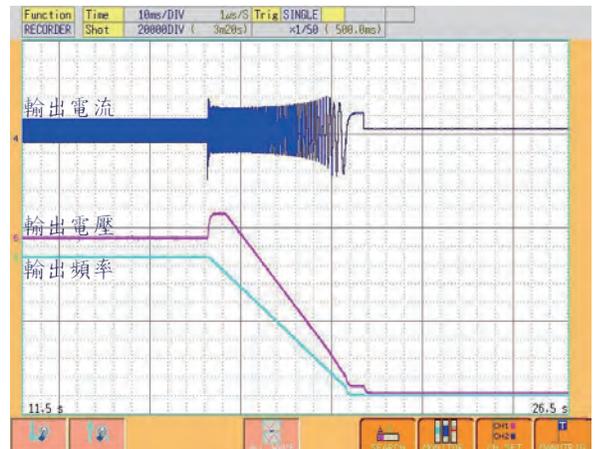
低電壓暫態補償

- 當電源短暫中斷時，控制輸出頻率來維持變頻器DC bus電壓，控制馬達減速停止。
- 當恢復供電時，變頻器再重新加速，恢復到斷電前運轉的頻率。
- 可應用於不允許自由空轉的特定設備上。



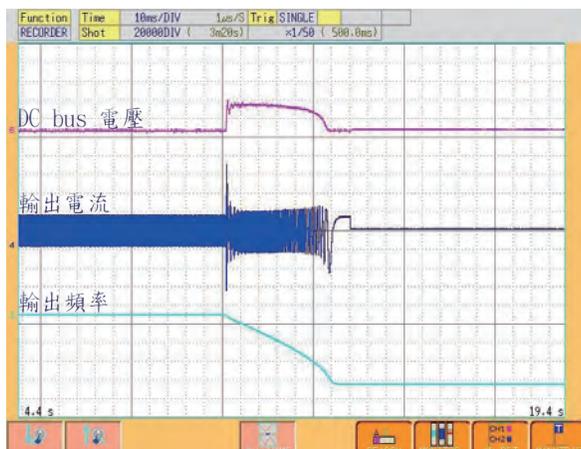
磁通制動

- 馬達停止時將磁通能量傳送到馬達線圈，在不使用回生電阻情況下，縮短減速時間。



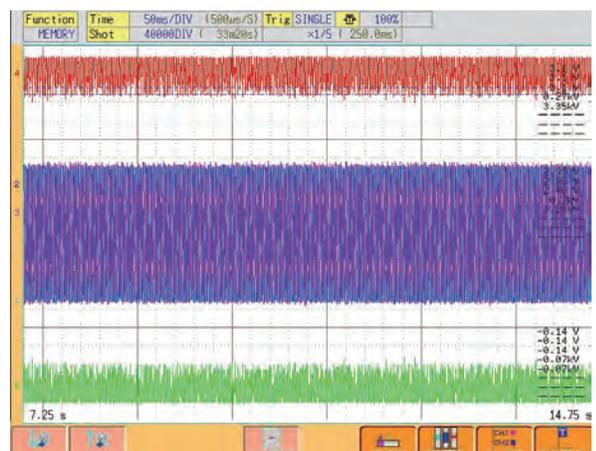
回生回避機能

- 通過調整變頻器的輸出頻率和輸出電壓，維持變頻器DC bus電壓在固定準位，防止過電壓。



低噪音載波控制(Soft-PWM)

- 控制馬達雜訊的金屬音轉變更加悅耳的複合音色的控制方式。
- 實現低噪音運行，並能減少對外射頻干擾。



產品特色

高效能同步馬達控制技術

- 支援感應馬達（IM）及同步馬達（IPM、SPM）控制。
- 支援開迴路同步馬達控制。



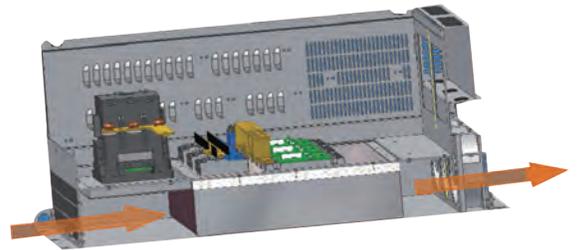
LCD操作介面

- 支援兩種顯示風格。
- 可同時顯示六組運轉資訊。
- 支援萬年曆。
- 支援中英文操作介面。
- 可儲存三組參數。
- 支援飛梭設定。



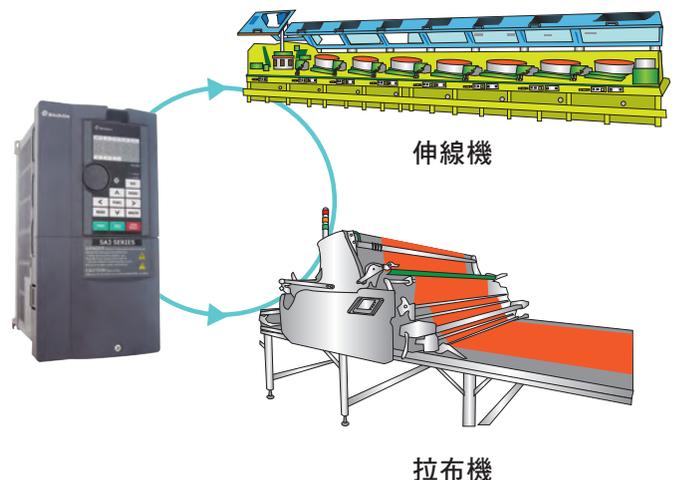
隔離風道設計

- 風扇風道密封設計，將散熱系統與電子零件隔離，粉塵不會經由風扇強制帶入機體內部。



支援多種控制模式、應用不同場合

- 內藏位置控制、轉矩控制、速度控制、張力控制機能。
- 透過I/O切換，可簡易針對『速度和轉矩』、『速度和位置』混合控制。
- 位置控制支援多種原點復歸、零速伺服、一軸內藏功能（需搭配PG301C、PG301L、PG302L）
- 支援開迴路張力控制，並提供斷料檢測、自動換捲機能。



產品特色

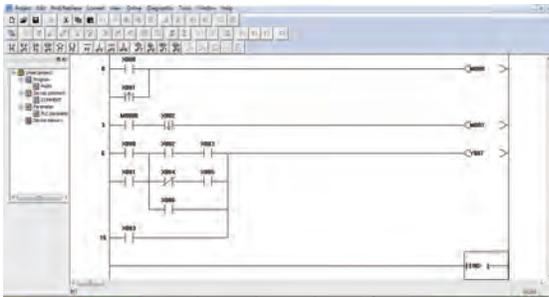
支援多組輸出/入端子

- 內含10組多功能複合式邏輯輸入端子(包含高速脈沖輸入*1)。
- 內含5組多功能複合式輸出端子(包含繼電器輸出*2、電晶體輸出*2、高速脈沖輸出*1)。
- 內含3組類比輸入信號(包含-10~+10V*1、4~20mA/0~10V*2)。
- 內含2組類比輸出信號(0~20mA/0~10V*2)。
- 1組安全開關(S1~SC)。



內藏PLC功能

- 提供PLC規劃軟體，輕鬆編輯程式。
- 適合小點數規劃，支援多種機能。



項目	SA3 PLC 功能說明	
編程語言	階梯圖+指令	
基本命令	21	
應用命令	14	
處理速度	基本命令	1 μs
	應用命令	10 μs
內藏程式容量	400 steps(0-399 steps)	
I/O配置	輸入(X)	22點 (X0~X25，八進制)
	輸出(Y)	20點 (Y0~Y23，八進制)
輔助繼電器(M)	一般	160點·M0~M159
	停電保持	80點·M160~M239
	特殊	64點·M8000~M8063
計時器(T)	100ms	8點·T0~T7,計時範圍：0~6553.5秒
計數器(C)	一般	8點·C0~C7,計數範圍：0~65535
	特殊	32點·D0~D31
資料暫存器	一般	16點·D32~D47
	停電保持	64點·D8000~D8063
	特殊	64點·D8000~D8063

12組異警紀錄

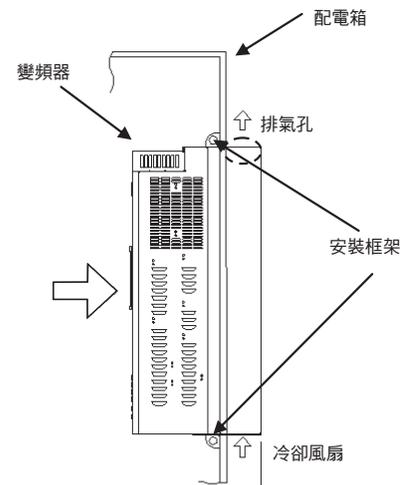
- 紀錄每組異警發生當下，輸出頻率、輸出電流、輸出電壓、溫升累計率、PN 電壓、變頻器的已運轉時間、變頻器的運行狀態、異警時的年、月、日、時、分、秒（需搭配PU031C）。

強化保護功能

- 輸出入欠相保護、輸出短路保護、對地漏電流保護、低電壓保護、馬達過熱信號（PTC）、電解電容壽命檢測。

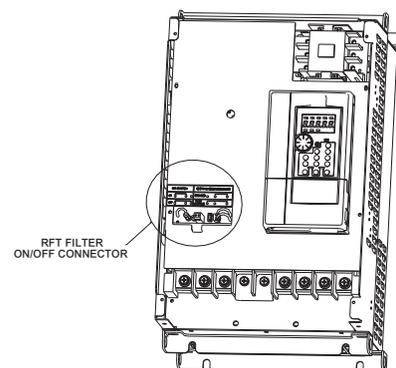
全系列支援穿牆式安裝

- 可加強散熱能力，減少盤櫃內熱量產生，亦可加強盤櫃內防護能力。

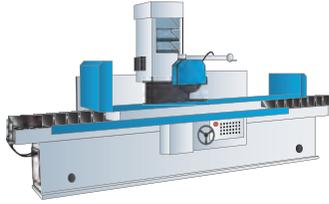


SA3全系列內建RFI濾波器

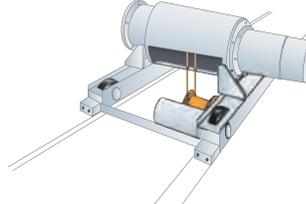
- RFI可有效抑制電磁干擾。



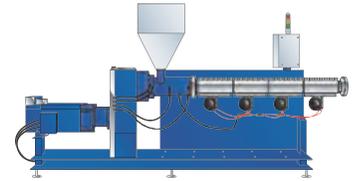
適用產業



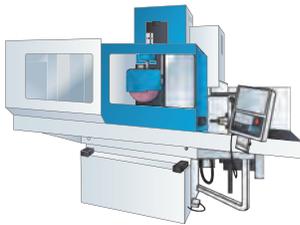
磨床



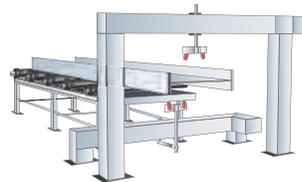
起重機



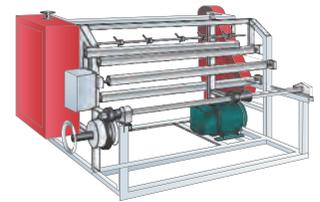
押出機



磨床



印刷機、網印機



紡織設備

電氣規格

220V 三相系列

框架		A				B			C			D		E		F
型號SA3-023-□□□□□□□□□□		0.75	1.5	2.2	3.7	5.5	7.5	11	15	18.5	22	30	37	45	55	75
輸出	額定輸出容量kVA	2	3.2	4.2	6.7	9.5	12.5	18.3	24.7	28.6	34.3	45.7	55	65	82	110
	額定輸出電流A	5	8	11	17.5	25	33	49	65	75	90	120	145	170	215	288
	適用馬達容量HP	1	2	3	5	7.5	10	15	20	25	30	40	50	60	75	100
	適用馬達容量kW	0.75	1.5	2.2	3.7	5.5	7.5	11	15	18.5	22	30	37	45	55	75
	過電流能力	150% 60秒 200% 3秒 反時限特性														
	載波頻率kHz	1~15kHz									1~9kHz					
	額定輸出容量kVA	3.2	4.2	6.7	9.5	12.5	18.3	24.7	28.6	34.3	45.7	55	65	82	110	132
	額定輸出電流A	8	11	17.5	25	33	49	65	75	90	120	145	170	215	288	346
	適用馬達容量HP	2	3	5	7.5	10	15	20	25	30	40	50	60	75	100	120
	適用馬達容量kW	1.5	2.2	3.7	5.5	7.5	11	15	18.5	22	30	37	45	55	75	90
過電流能力	120% 60秒反時限特性															
載波頻率kHz	1~15kHz									1~9kHz						
最大輸出電壓	3相 200-240V															
額定電源電壓	3相 200-240V 50Hz / 60Hz															
電源電壓容許範圍	3相 170-264V 50Hz / 60Hz															
電源頻率變動範圍	±5%															
電源容量kVA	2.5	4.5	6.4	10	12	17	20	28	34	41	52	65	79	100	110	
冷卻方式	自冷	強制風冷														
變頻器重量kg	3.15	3.15	3.15	3.15	6	6	6	10.6	10.6	33	33	33	42.7	42.7	56.5	

注：額定輸出電流、額定輸出容量、變頻器消耗功率的測試條件——載波頻率(P.72)為出廠預設值，變頻器輸出電壓為220V，輸出頻率為60Hz，周圍溫度為40°C。

電氣規格

440V 三相系列

框架		A					B			C		D		
型號SA3-043-□□□□□□□□		0.75	1.5	2.2	3.7	5.5	7.5	11	15	18.5	22	30	37	
輸出	重載	額定輸出容量kVA	2	3	4.6	6.9	10	14	18	25	29	34	46	56
		額定輸出電流A	3.0	4.2	6	9	12	17	24	32	38	45	60	73
		適用馬達容量HP	1	2	3	5	7.5	10	15	20	25	30	40	50
		適用馬達容量kW	0.75	1.5	2.2	3.7	5.5	7.5	11	15	18.5	22	30	37
		過電流能力	150% 60秒 200% 3秒 反時限特性											
	載波頻率kHz	1~15kHz											1~9kHz	
	輕載	額定輸出容量kVA	3	4.6	6.9	10	14	18	25	29	34	46	56	69
		額定輸出電流A	4.2	6	9	12	17	24	32	38	45	60	73	91
		適用馬達容量HP	2	3	5	7.5	10	15	20	25	30	40	50	60
		適用馬達容量kW	1.5	2.2	3.7	5.5	7.5	11	15	18.5	22	30	37	45
過電流能力		120% 60秒 反時限特性												
載波頻率kHz	1~15kHz											1~9kHz		
最大輸出電壓	3相380-480V													
電源	額定電源電壓	3相380-480V 50Hz / 60Hz												
	電源電壓容許範圍	3相342-528V 50Hz / 60Hz												
	電源頻率變動範圍	±5%												
	電源容量kVA	2.5	4.5	6.9	10.4	11.5	16	20	27	32	41	52	65	
冷卻方式	自冷	強制風冷												
變頻器重量kg	3.15	3.15	3.15	3.15	3.15	6	6	6	9.8	9.8	9.8	33		

框架		D			E		F		G			H		
型號SA3-043-□□□□□□□□		45	55	75	90	110	132	160	185	220	250	280	315	
輸出	重載	額定輸出容量kVA	69	84	114	137	168	198	236	295	367	402	438	491
		額定輸出電流A	91	110	150	180	220	260	310	340	425	480	530	620
		適用馬達容量HP	60	75	100	120	150	175	215	250	300	335	375	420
		適用馬達容量kW	45	55	75	90	110	132	160	185	220	250	280	315
		過電流能力	150% 60秒 200% 3秒 反時限特性											
	載波頻率kHz	1~9kHz										1~6kHz		
	輕載	額定輸出容量kVA	84	114	137	168	198	236	295	367	402	438	491	544
		額定輸出電流A	110	150	180	220	260	310	340	425	480	530	620	683
		適用馬達容量HP	75	100	120	150	175	215	250	300	335	375	420	475
		適用馬達容量kW	55	75	90	110	132	160	185	220	250	280	315	355
過電流能力		120% 60秒反時限特性												
載波頻率kHz	1~9kHz										1~6kHz			
最大輸出電壓	3相 380-480V													
電源	額定電源電壓	3相380-480V 50Hz / 60Hz												
	電源電壓容許範圍	3相342-528V 50Hz / 60Hz												
	電源頻率變動範圍	±5%												
	電源容量kVA	79	100	110	137	165	198	247	295	367	402	438	491	
冷卻方式	強制風冷													
變頻器重量kg	33	33	33	42.7	42.7	56.5	84	84	84	84	123	123		

注：額定輸出電流、額定輸出容量、變頻器消耗功率的測試條件——載波頻率(P.72)為出廠預設值，變頻器輸出電壓為440V，輸出頻率為60Hz，周圍溫度為40°C。

一般規格

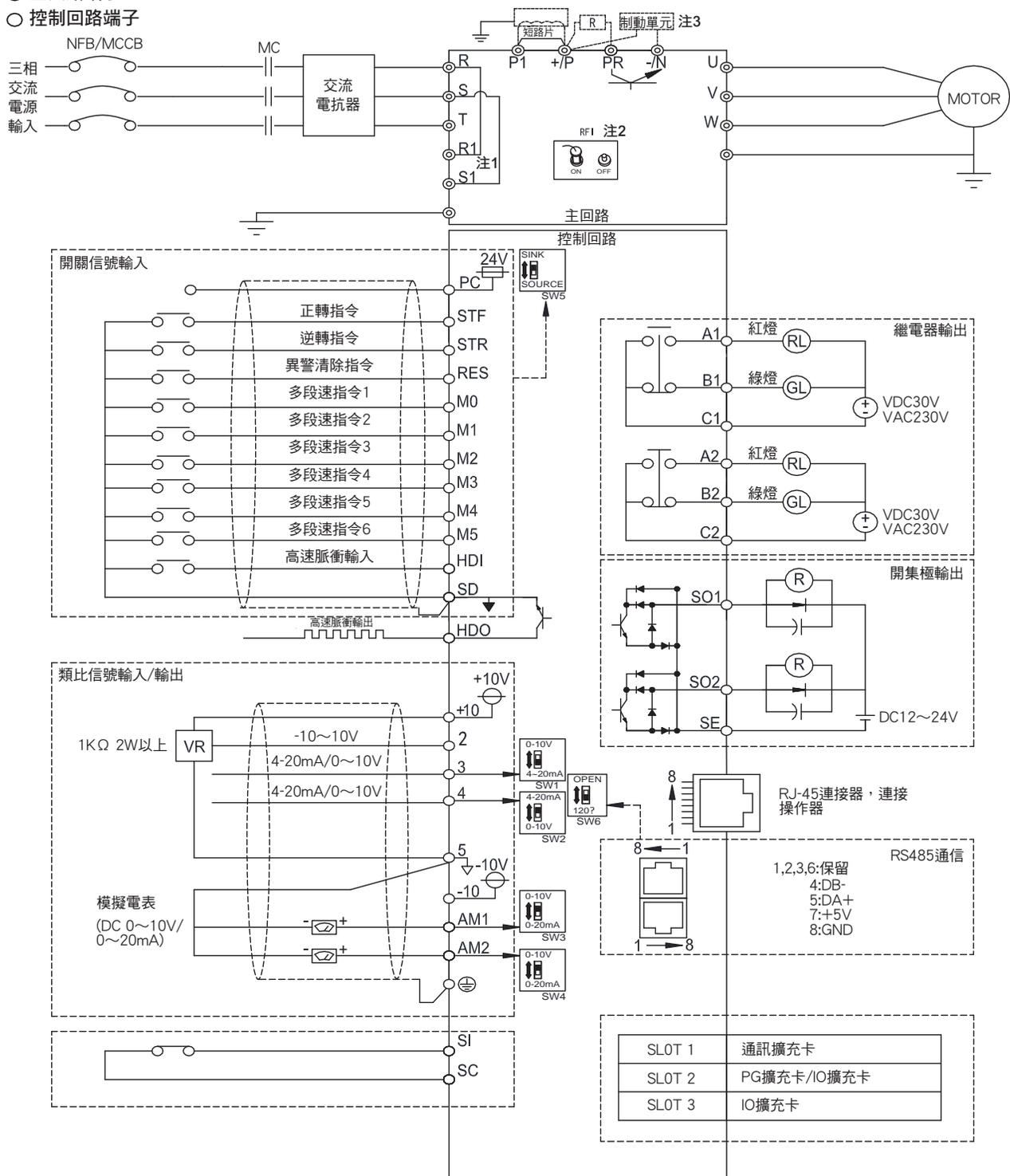
控制方式	SVPWM, V/F 控制, V/F閉環控制(VF+PG), 泛用磁通向量控制, 無速度感測向量控制(SVC), 閉環向量控制(FOC+PG), 轉矩控制 (TQC+PG)	
輸出頻率範圍	0~650.00Hz	
頻率設定分辨率	數位設定	解析度為0.01Hz。
	模擬設定	0.01Hz/60Hz(端子2: -10~+10V/13bit) 0.015Hz/60Hz(端子2: 0~±10V/12bit; 端子3: 0~10V、4-20mA/12bit) 0.03Hz/60Hz(端子2、3: 0~5V/11bit) 0.06Hz/60Hz(端子4: 0~10V、4-20mA/10bit) 0.12Hz/60Hz(端子4: 0~5V/9bit)
輸出頻率精度	數位設定	最大目標頻率的±0.01%。
	模擬設定	最大目標頻率的±0.1%。
速度控制範圍	IM: SVC時1:200, FOC+PG時1:1000 PM: SVC時1:20, FOC+PG時1:1000	
啟動轉矩	150% 0.3Hz (SVC), 180% 0Hz (FOC+PG)。	
V/F特性	定轉矩曲線、變轉矩曲線、五點折線、V/F分離	
加減速特性	線性加減速曲線、S字加減速曲線	
驅動馬達	感應馬達 (IM)、永磁馬達 (SPM、IPM)	
電流失速防護	可設定失速防止準位0~400% (06-01(P.22))。預設值150%	
目標頻率設定	操作器設定, DC 0~5V/10V信號, DC -10~+10V信號, DC 4~20mA信號, 多段速檔位設定, 通訊設定, HDI設定。	
PID控制	參見第四章參數說明08-00~08-01、08-04~08-14 / P.170~P.182。	
內置簡易PLC	支援21條基本指令及14條應用指令, 具有PC編輯軟體。	
操作器	運轉狀態監視	輸出頻率, 輸出電流, 輸出電壓, PN電壓, 輸出轉矩, 電子積熱率, 溫升累積率, 輸出功率, 類比輸入信號, 數位輸入輸出端子狀態...; 異警記錄12組。
	LED指示燈 (8個)	頻率監視指示燈、電壓監視指示燈、電流監視指示燈、馬達正轉指示燈、馬達反轉指示燈、NET指示燈、PU控制指示燈、EXT指示燈、PLC指示燈、MON監視指示燈。
通訊功能	RS-485通訊, 可選擇士林/Modbus通訊協定, 通訊速率38400bps或以上, 內置CanOpen協定 (需選配SA3-CP301外擴卡), 雙RJ45介面 (此介面也可以接操作器)	
保護機制/異警功能	輸出短路保護, 過電流保護, 過電壓保護, 電壓過低保護, 馬達過熱保護(06-00(P.9)), IGBT模組過熱保護, 通訊異常保護, PTC溫度保護等, 電解電容過熱, 輸入輸出欠相, 接地漏電流保護, 檢測回路異常...	
環境	周圍溫度	-10 ~ +50°C (未凍結下), 詳細請參照『SA3說明書 3.4.5節-保護等級與操作溫度』。
	周圍濕度	90%Rh以下(未結露下)。
	保存溫度	-20 ~ +65°C。
	周圍環境	室內, 無腐蝕性氣體, 無易燃性氣體, 無易燃性粉塵。
	海拔	海拔3000米以下, 當海拔1000米以上時, 每升高100米, 需降額2%使用
	振動	5.9m/s ² (0.6G)以下
	防護等級	A、B、C框架IP20 / NEMA TYPE 1, D框架以上IP00 / UL OPEN TYPE (可選IP20配件)
	環境污染程度	2
保護等級	Class I	
國際認證	CE	

藍色字體為變頻器參數, 詳細說明請參閱SA3說明書

接線圖

◎ 主回路端子

○ 控制回路端子

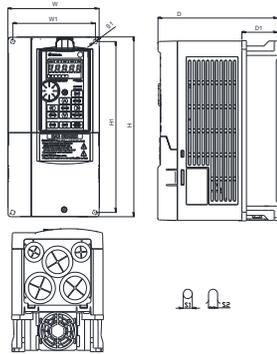


NOTE

- 外部積熱電驛的使用，請參考『SA3說明書 5.4.1節』。
- 請勿將10，-10，SD，SE，5，PC端子之間互相短接。
- +/P和P1之間可以選配外加直流電抗器，不用的情況下，直接短接。
- +/P和PR之間的制動電阻接線方法只針對框架A、B、C。對於框架D、E、F、G、H制動單元接在(+/P)-(-N)之間，詳細內容請參考『SA3說明書 3.7.1節』。
- 外加直流電抗器時，必須拆除+/P、P1間的短路片，電抗器選型請參考『SA3說明書 3.6.4節』。
- HDO配線請參考『SA3說明書 5.3.9節』。

外型尺寸圖

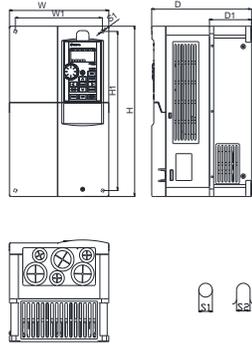
框架 A



框架 A

機種	W (mm)	W1 (mm)	H (mm)	H1 (mm)	D (mm)	D1 (mm)	S1 (mm)	S2 (mm)
SA3-043-0.75K	130.0	116.0	250.0	236.0	170.0	51.3	6.2	6.2
SA3-043-1.5K								
SA3-043-2.2K								
SA3-043-3.7K								
SA3-043-5.5K								
SA3-023-0.75K								
SA3-023-1.5K								
SA3-023-2.2K								
SA3-023-3.7K								

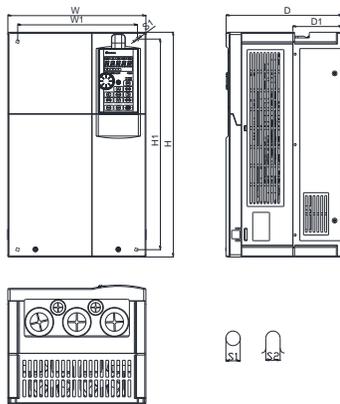
框架 B



框架 B

機種	W (mm)	W1 (mm)	H (mm)	H1 (mm)	D (mm)	D1 (mm)	S1 (mm)	S2 (mm)
SA3-043-7.5K	190.0	173.0	320.0	303.0	190.0	80.5	8.5	8.5
SA3-043-11K								
SA3-043-15K								
SA3-023-5.5K								
SA3-023-7.5K								
SA3-023-11K								

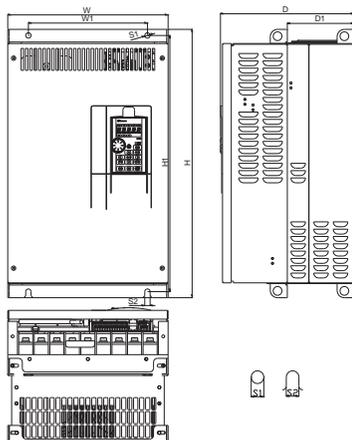
框架 C



框架 C

機種	W (mm)	W1 (mm)	H (mm)	H1 (mm)	D (mm)	D1 (mm)	S1 (mm)	S2 (mm)
SA3-043-18.5K	250.0	231.0	400.0	381.0	210.0	89.5	8.5	8.5
SA3-043-22K								
SA3-043-30K								
SA3-023-15K								
SA3-023-18.5K								

框架 D

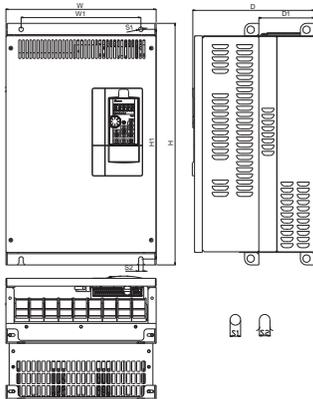


框架 D

機種	W (mm)	W1 (mm)	H (mm)	H1 (mm)	D (mm)	D1 (mm)	S1 (mm)	S2 (mm)
SA3-043-37K	330.0	245.0	550.0	525.0	275.0	137.5	11.0	11.0
SA3-043-45K								
SA3-043-55K								
SA3-043-75K								
SA3-023-22K								
SA3-023-30K								
SA3-023-37K								

外型尺寸圖

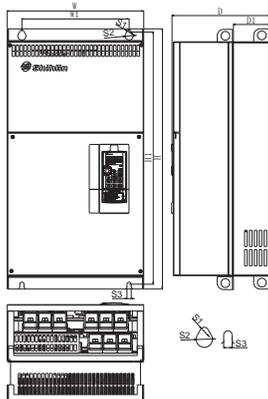
框架 E



框架 E

機種	W (mm)	W1 (mm)	H (mm)	H1 (mm)	D (mm)	D1 (mm)	S1 (mm)	S2 (mm)
SA3-043-90K	370.0	295.0	589.0	560.0	300.0	137.5	11.0	11.0
SA3-043-110K								
SA3-023-45K								
SA3-023-55K								

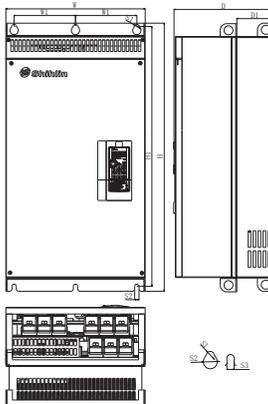
框架 F



框架 F

機種	W (mm)	W1 (mm)	H (mm)	H1 (mm)	D (mm)	D1 (mm)	S1 (mm)	S2 (mm)	S3 (mm)
SA3-043-132K	420.0	340.0	800.0	770.0	300.0	145.5	13.0	25.0	13.0
SA3-023-75K									

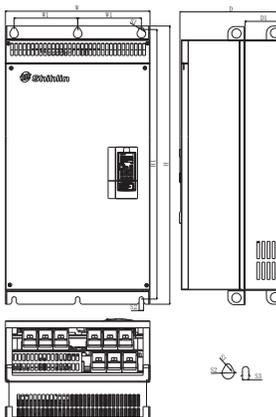
框架 G



框架 G

機種	W (mm)	W1 (mm)	H (mm)	H1 (mm)	D (mm)	D1 (mm)	S1 (mm)	S2 (mm)	S3 (mm)
SA3-043-160K	500.0	180.0	870.0	850.0	360.0	150.0	13.0	25.0	13.0
SA3-043-185K									
SA3-043-220K									
SA3-043-250K									

框架 H



框架 H

機種	W (mm)	W1 (mm)	H (mm)	H1 (mm)	D (mm)	D1 (mm)	S1 (mm)	S2 (mm)	S3 (mm)
SA3-043-280K	600.0	230.0	1000.0	980.0	400.0	181.5	13.0	25.0	13.0
SA3-043-315K									

選購配件

PD301 Profibus通訊擴充卡

端子形式	端子名稱	功能名稱	描述
DB9	1	---	---
	2	---	---
	3	Rxd/Txd-P	接受/發送資料-P
	4	CNTR -P(注2)	控制-P
	5	DGND	數據地
	6	VP(注1)	正電壓
	7	---	---
	8	Rxd/Txd-N	接受/發送資料-N
	9	---	---

(注1) 此信號僅在環流排電纜端點的站需要
(注2) 這些信號是可選的



DN301 Devicenet通訊擴充卡

端子標識	訊號	說明
V+	V+	DC24V
CAN+	CAN+	正信號線
SH	SHIELD	接地線
CAN-	CAN-	覆信號線
V-	V-	0V



CP301 Canopen通訊擴充卡

腳位	訊號	說明
1	CAN_H	CAN_H bus line (dominant high)
2	CAN_L	CAN_L bus line (dominant low)
3	CAN_GND	接地端/0V/V-
7	CAN_GND	接地端/0V/V-

接頭	RJ-45
埠數	2 Port
傳輸方式	CAN
傳輸電壓	使用CAN標準線
傳輸速率	1M 500k 250k 125k 100k 50k
網路通訊協定	CANopen協議

RJ-45腳位定義

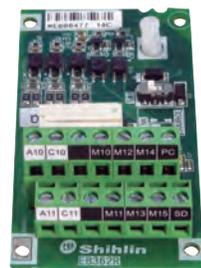


插座
功能規格



EB362R I/O 擴充卡

端子形式	端子名稱	說明與功能描述	端子規格
開關 信號 輸入	M10	多功能擴充數位輸入端子共6個(可切換 SINK/SOURCE方式)。	輸入阻抗: 4.7 kΩ 動作電流: 5mA 電壓範圍: 10~28VDC 最大頻率: 1kHz
	M11		
	M12		
	M13		
	M14		
	M15		
繼電器 輸出	A10 · C10	多功能繼電器輸出2組; A-C間為常開接點。	最大電壓: 30VDC或250VAC 最大電流: 電阻負載時5A NO 電感負載時2A NO (cosΦ=0.4)
	A11 · C11		
公共 端子	SD	M10~M15端子的共地 (SINK)。	---
	PC	M10~M15端子的共地 (SOURCE)。	輸出電壓: 24VDC±20% 最大電流: 200mA(與控制板共用)



EB308R I/O 擴充卡

端子形式	端子名稱	說明與功能描述	端子規格
繼電器 輸出	A10 · C1	多功能繼電器輸出8組; A-C為常開接點	最大電壓: 30VDC或250VAC 最大電流: 電阻負載時5A NO 電感負載時2A NO (cosΦ=0.4)
	A11 · C1		
	A12 · C2		
	A13 · C2		
	A14 · C3		
	A15 · C3		
	A16 · C4		
	A17 · C4		



PG301C 速度迴授卡 (支援開集極輸出)

端子形式	端子名稱	說明與功能描述	端子規格
輸入	A1、B1、Z1	編碼器信號輸入，支援開集極、電壓、差動式、推挽輸入型式	最高頻率：500KP/Sec
	A1、B1、Z1		
	A2、B2	脈波信號輸入，連接上位控制器，支援開集極、電壓、差動式、推挽輸入型式	
	A2、B2		
輸出	A10	開集極分頻輸出，1~255分頻	最高頻率：500KP/Sec 最大電流：50mA 可切換不同電壓下的提升電阻
	B10		
	Z10		
	DCM		
電源	12V	12V電源	電壓±5% 電流200mA MAX
	5V	5V電源	
	DCM	電源共地	



PG301L 速度迴授卡 (支援差動式輸出)

端子形式	端子名稱	說明與功能描述	端子規格
輸入	A1、B1、Z1	編碼器信號輸入，支援開集極、電壓、差動式、推挽輸入型式	最高頻率：500KP/Sec
	A1、B1、Z1		
	A2、B2	脈波信號輸入，連接上位控制器，支援開集極、電壓、差動式、推挽輸入型式	
	A2、B2		
輸出	AO、BO、ZO	差動式分頻輸出，1~255分頻	最高輸出電壓：5V 最大電流：50mA 最高頻率：500KP/Sec
	AO、BO、ZO		
電源	12V	12V電源	電壓±5% 電流200mA MAX
	5V	5V電源	
	DCM	電源共地	



PG302L 速度迴授卡 (支援Resolver信號)

端子形式	端子名稱	說明與功能描述	端子規格
輸入	S1、S2	Resolver 信號輸入	3.5±0.175Vrms，10kHz
	S3、S4		
	A2、B2	脈波信號輸入，連接上位控制器，支援開集極、電壓、差動式、推挽輸入型式，最高可接受500K	
	A2、B2		
輸出	AO、BO、ZO	差動式分頻輸出，1~255分頻	最高輸出電壓：5V 最大電流：50mA 最高頻率：500KP/Sec
	AO、BO、ZO		
電源	R1-R2	Resolver 電源輸出	7Vrms，10KHz



共通配件



資料傳輸線 SS-CBL01/03/05T



AC/DC電抗器



PU301 LED操作器



PU301C LCD操作器



RS485轉接USB 通訊轉換器

參數表

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	使用者設定參數
P.0	01-10	轉矩補償	0.75K 機種：0~30.0%	6.0%	
			1.5K~3.7K 機種：0~30.0%	4.0%	
			5.5K~7.5K 機種：0~30.0%	3.0%	
			11K~55K 機種：0~30.0%	2.0%	
			75K 及其以上機種：0~30.0%	1.0%	
P.1	01-00	上限頻率	55K 及其以下機種：0~120.00Hz 75K 及其以上機種：0~120.00Hz	120.00Hz 60.00Hz	
P.2	01-01	下限頻率	0~120.00Hz	0Hz	
P.3	01-03	基底頻率	50Hz 系統設定時：0~650.00Hz 60Hz 系統設定時：0~650.00Hz	50Hz 60Hz	
P.4	04-00	第 1 速 (高速)	0~650.00Hz	60.00Hz	
P.5	04-01	第 2 速 (中速)	0~650.00Hz	30.00Hz	
P.6	04-02	第 3 速 (低速)	0~650.00Hz	10.00Hz	
P.7	01-06	加速時間	3.7K 及其以下機種：0~360.00s/0~3600.0s 5.5K 及其以上機種：0~360.00s/0~3600.0s	5.00s 20.00s	
P.8	01-07	減速時間	3.7K 及其以下機種：0~360.00s/0~3600.0s 5.5K 及其以上機種：0~360.00s/0~3600.0s 11K 及其以上機種：0~360.00s/0~3600.0s	5.00s 10.00s 20.00s	
P.9	06-00	電子熱動電容容量	0~500.00A	按機種	
P.10	10-00	直流制動動作頻率	0~120.00Hz	3.00Hz	
P.11	10-01	直流制動動作時間	0~60.0s	0.5s	
P.12	10-02	直流制動動作電壓	0~30.0%：7.5K 及其以下機種 0~30.0%：11K~55K 機種 0~30.0%：75K 及其以上機種	4.0% 2.0% 1.0%	
P.13	01-11	啟動頻率	0~60.00Hz	0.5Hz	
P.14	01-12	適用負載選擇	0：適用於定轉矩負載 (輸送帶等) 1：適用於變轉矩負載 (泵、風扇等) 2、3：適用於升降負載 4：多點 V/F 折線 5~13：特殊 2 點 V/F 折線 14：V/F 完全分離模式 15：V/F 半分離模式	0	
P.15	01-13	JOG 頻率	0~650.00Hz	5.00Hz	
P.16	01-14	JOG 加減速時間	0~360.00s/0~3600.0s	0.5s	
P.17	02-20	4-5 信號選擇	0：信號取樣的有效範圍為 4~20mA 1：信號取樣的有效範圍為 0~10V 2：信號取樣的有效範圍為 0~5V	0	
P.18	01-02	高速上限頻率	120.00~650.00Hz	120.00Hz	
P.19	01-04	基底電壓	0~1000.0V 99999：隨輸入電壓變動	99999	
P.20	01-09	加減速基準頻率	50Hz 系統設定時：1.00~650.00Hz 60Hz 系統設定時：1.00~650.00Hz	50.00Hz 60.00Hz	
P.21	01-08	加減速時間單位	0：時間單位為 0.01s 1：時間單位為 0.1s	0	
P.22	06-01	失速防止動作準位	0~400.0%	150.0%	
P.23	06-02	準位降低補正係數	0~150.0% 99999：失速防止準位為 06-01 (P.22) 的設定值	99999	
P.24	04-03	第 4 速	0~650.00Hz 99999：功能無效	99999	
P.25	04-04	第 5 速	同 04-03	99999	
P.26	04-05	第 6 速	同 04-03	99999	
P.27	04-06	第 7 速	同 04-03	99999	
P.28	01-15	輸出頻率濾波時間	0~1000ms	0ms	
P.29	01-05	加減速曲線選擇	0：線性加減速曲線 1：S 字加減速曲線 1 2：S 字加減速曲線 2 3：S 字加減速曲線 3	0	
P.30	06-05	回生制動功能選擇	0：回生制動使用率固定為 3%，參數 06-06 (P.70) 失效 1：回生制動使用率為 06-06 (P.70) 的設定值	0	
P.31	00-12	Soft-PWM 動作選擇	0：無 Soft-PWM 動作 1：設定 00-11 (P.72) < 5 時，Soft-PWM 有效 (僅適用於 V/F 控制)	0	
P.32	07-02	串列通訊串列傳輸速率	0：串列傳輸速率為 4800bps 1：串列傳輸速率為 9600bps 2：串列傳輸速率為 19200bps 3：串列傳輸速率為 38400bps 4：串列傳輸速率為 57600bps 5：串列傳輸速率為 115200bps	1	
P.33	07-00	通訊協定選擇	0：Modbus 協議 1：士林協議	1	
P.35	00-19	通訊模式指令權選擇	0：通訊模式時，運轉指令和設定頻率都由通訊給定 1：通訊模式時，運轉指令和設定頻率都由外部給定	0	
P.36	07-01	變頻器通訊站號	0~254	0	
P.37	00-08	運轉速度顯示	0：顯示輸出頻率 (不顯示機械速度) 1~9999 r/min	0	
P.38	02-09	2-5 最高操作頻率	50Hz 系統設定時：1.00~650.00Hz 60Hz 系統設定時：1.00~650.00Hz	50Hz 60Hz	

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	使用者設定參數
P.39	02-21	4-5 最高操作頻率	50Hz 系統設定時：1.00 ~ 650.00Hz 60Hz 系統設定時：1.00 ~ 650.00Hz	50Hz 60Hz	
P.40	03-10	SO1 -SE 功能選擇	0：RUN (變頻器運轉中) 1：SU (輸出頻率到達) 2：FU (輸出頻率檢出) 3：OL (過負載警報) 4：OMD (零電流檢出) 5：ALARM (異警檢出) 6：PO1 (程式運行段檢出信號) 7：PO2 (程式運行週期檢出信號) 8：PO3 (程式運行暫停信號檢出) 9：BP (工頻變頻切換, 變頻輸出) 10：GP (工頻變頻切換, 工頻輸出) 11~15：保留 16：風扇異常信號 17：RY (變頻器運轉準備完成) 18：維護提醒功能檢出 19：OL2 (過轉矩警報輸出) 20：電容壽命異常	1	
P.41	03-20	輸出頻率檢出範圍	0~100.0%	100.0%	
P.42	03-21	正轉輸出頻率檢出	0~650.00Hz	6.00Hz	
P.43	03-22	反轉輸出頻率檢出	0~650.00Hz 99999：同 03-21 (P.42) 設置相同	99999	
P.44	01-22	第二加速時間	0~360.00s/0~3600.0s 99999：未選擇	99999	
P.45	01-23	第二減速 時間	0~360.00s/0~3600.0s 99999：未選擇	99999	
P.46	01-24	第二轉矩補償	0~30.0% 99999：未選擇	99999	
P.47	01-25	第二基底頻率	0~650.00Hz 99999：未選擇	99999	
P.48	07-03	數據長度	0：8bit 1：7bit	0	
P.49	07-04	停止位長度	0：1bit 1：2bit	0	
P.50	07-05	奇偶檢驗選擇	0：無同位 1：奇數同位檢查 2：偶校驗	0	
P.51	07-06	CR/LF 選擇	0：僅有 CR 1：CR,LF 皆有	1	
P.52	07-08	通訊異常容許次數	0~10	1	
P.53	07-09	通訊間隔容許時間	0~999.8：以設定值進行通訊超時檢驗	99999	
P.53	07-09	通訊間隔容許時間	99999：不進行超時檢驗	99999	
P.54	02-04	AM1 功能選擇	0：輸出頻率，以顯示基準 02-51 (P.55) 為 100% 1：輸出電流，以顯示基準 02-52 (P.56) 為 100% 2：輸出 P-N 端電壓，以 OV 準位為 100% 3：輸出變頻器溫升累計率，以 NTC 準位為 100% 4：輸出變頻器電子積熱率，以電子熱動電驛動作 (當 06-00 (P.9) ≠ 0 時) 或變頻器的 IGBT 模塊積熱電驛動作 (當 06-00 (P.9) = 0 時) 為 100% 5：目標頻率，以顯示基準 02-51 (P.55) 為 100% 6：固定電壓輸出，電壓輸出準位可由 02-54 (P.54) 設定 7：輸出電壓，以馬達額定電壓為 100% 8：激磁電流，以馬達額定電流為 100% 9：輸出轉矩，以 2 倍的滿載轉矩為 100% 10：輸出功率，以 2 倍的馬達額定功率為 100% 11：高速脈衝，以 100.00KHz 為 100%	0	
P.55	02-51	頻率顯示基準	50Hz 系統設定時：0~650.00Hz 60Hz 系統設定時：0~650.00Hz	50Hz 60Hz	
P.56	02-52	電流顯示基準	0~500.00A/0~5000.0A	按機種	
P.57	10-09	再啟動空轉時間	0~30.0s 99999：無再啟動功能	99999	
P.58	10-10	再啟動上升時間	0~60.0s：7.5K (含) 以下機種 0~60.0s：11K ~ 55K 機種 0~60.0s：75K (含) 以上機種	5.0s 10.0s 20.0s	
P.59	00-10	保留	保留	---	
P.60	02-10	2-5 濾波時間	0~2000ms	30ms	
P.61	10-11	遙控功能	0：無遙控功能 1：遙控功能，頻率可記憶 2：遙控功能，頻率不可記憶 3：遙控功能，頻率不可記憶，STF/STR「turn off」清除遙控設定頻率	0	
P.62	03-23	零電流檢出 準位	0~200.0% 99999：功能無效	5.0%	
P.63	03-24	零電流檢出時間	0~1.00s 99999：功能無效	0.5s	
P.64	02-45	AM1 輸出信號選擇	0：AM1-5 之間輸出 0~10V 電壓 1：保留 2：AM1-5 之間輸出 0~20mA 電流 3：AM1-5 之間輸出 4~20mA 電流	0	

參數表

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	使用者設定參數
P.65	10-12	復歸功能選擇	0：無復歸功能	0	
			1：過電壓發生，變頻器執行復歸功能		
			2：過電流發生，變頻器執行復歸功能		
			3：過電壓或過電流發生，變頻器執行復歸功能		
P.66	06-03	失速防止遞減頻率	50Hz 系統設定時：0~650.00Hz 60Hz 系統設定時：0~650.00Hz	50Hz 60Hz	
P.67	10-13	異常時復位次數	0：無復歸功能 1~10：連續異常超過10-13 (P.67) 設定值，則變頻器不再執行復歸功能	0	
P.68	10-14	復位執行等待時間	0~360s	1.0s	
P.69	10-15	異常復歸累計次數	唯讀	0	
P.70	06-06	特殊回生制動率	0~100.0%	0	
P.71	00-13	空轉/直流制動	0：空轉制動 1：直流制動	1	
P.72	00-11	載波頻率	A/B 框架：1~15kHz	5	
			C 框架：1~9kHz	5	
			D/E 框架：1~9 kHz	4	
			F/G 框架：1~9 kHz	2	
			H 框架：1~6 kHz	2	
P.73	02-08	2-5 信號選擇	0：信號取樣的有效範圍為0~5V	1	
			1：信號取樣的有效範圍為0~10V		
			2：信號取樣的有效範圍為0~5V		
			3：信號取樣的有效範圍為0~-10V		
			4：信號取樣的有效範圍為-5~+5V		
P.74	02-43	HDO 倍頻係數	0：選擇 HDO 端子的輸出功能為 FM 功能 1~9000：選擇 HDO 端子輸出運轉頻率的 02-43(P.74)倍頻的方波脈衝		
P.75	00-14	停止功能選擇	0：按鍵盤 STOP 鍵，僅在 PU, H2 模式停車 1：按鍵盤 STOP 鍵，所有模式都可停車	1	
P.77	00-03	參數防寫選擇	0：僅限於停止中可以寫入參數 1：無法寫入參數 2：運行中也可以寫入參數 3：密碼保護時，無法讀取參數	0	
P.78	00-15	正反轉防止選擇	0：正轉、反轉皆可 1：不可反轉（下反轉命令時，馬達會減速停止） 2：不可正轉（下正轉命令時，馬達會減速停止）	0	
P.79	00-16	操作模式選擇	0：PU 模式、JOG 模式、外部模式可切換 1：PU 模式、JOG 模式可切換 2：僅外部模式 3：僅通訊模式 4：混合模式 1	0	
P.79	00-16	操作模式選擇	5：混合模式 2	0	
			6：混合模式 3		
			7：混合模式 4		
			8：混合模式 5		
			99999：第二操作模式，運轉指令由 00-18 (P.109) 設定，目標頻率由 00-17(P.97) 設定		
P.80	03-03	M0 功能選擇	同 03-00	2	
P.81	03-04	M1 功能選擇	同 03-00	3	
P.82	03-05	M2 功能選擇	同 03-00	4	
P.83	03-00	STF 功能選擇	0：STF (變頻器正轉)	0	
			1：STR (變頻器反轉)		
			2：RL (多段速低速)		
			3：RM (多段速中速)		
			4：RH (多段速高速)		
			5：模擬端子 4-5 優先		
			6：OH 外部熱繼電器動作		
			7：MRS (變頻器輸出立即停止)		
			8：RT (變頻器第二機能)		
			9：EXT (外部點動)		
			10：STF+EXJ		
			11：STR+EXJ		
			12：STF+RT		
			13：STR+RT		
			14：STF+RL		
			15：STR+RL		
			16：STF+RM		
			17：STR+RM		
			18：STF+RH		
			19：STR+RH		
			20：STF+RL+RM		
			21：STR+RL+RM		
			22：STF+RT+RL		
			23：STR+RT+RL		
			24：STF+RT+RM		
			25：STR+RT+RM		
			26：STF+RT+RL+RM		
			27：STR+RT+RL+RM		
			28：RUN (馬達正轉)		
			29：STF/STR (結合 RUN 信號使用，STF/STR 「on」時，馬達反轉；STF/STR 「off」，馬達正轉)		
30：RES (外部 Reset 功能)					

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	使用者設定參數
P.83	03-00	STF 功能選擇	31：STOP（結合 RUN 信號，STF/STR 端子可組）	0	
			32：REX（多段速組合為十六段速）		
			33：PO（外部模式下，選擇程式運行模式）		
			34：RES_E（外部 Reset 信號只在異警時有效）		
			35：MPO（外部模式下，手動迴圈功能）		
			36：TRI（三角波功能）		
			37：GP_BP（工頻變頻切換功能）		
			38：CS（手動切換工頻信號）		
			39：STF/STR +STOP（結合 RUN 信號，ON 時，馬達反轉；OFF 時，先停車然後再 RUN 馬達正轉）		
			40：P_MRS（變頻器輸出立即停止，此處 MRS 為脈衝信號輸入）		
			41：PWM 設定頻率（注 1）		
			42：保留		
			43：RUN_EN（數位輸入端子運轉使能）		
			44：PID_OFF 數位輸入端子關閉 PID 使能		
			45：第二模式		
			46：初始卷徑選擇 1		
			47：初始卷徑選擇 2		
			48：材料厚度選擇 1		
			49：材料厚度選擇 2		
			50：收放卷切換		
			51：預驅動命令		
			52：轉矩記憶		
			53：轉矩記憶使能		
			54：記圈信號（注 1）		
			55：切換速度/轉矩控制		
			56：卷徑復位		
57：高速脈衝輸入功能（注 1）					
58：模擬端子 2-5 優先					
59：模擬端子 3-5 優先					
60：PLC 的啟動/停止					
61：原點復歸使能 SHOM					
62：原點復歸設定原點 ORGP					
63：切換位置/速度控制					
64：外部切換零伺服					
65：外部加減速暫停					
66：外部強制停車					
P.84	03-01	STR 功能選擇	同 03-00	1	
P.85	03-11	A1-B1-C1 功能選擇	同 03-10	5	
P.86	03-02	RES 功能選擇	同 03-00	30	
P.87	03-14	多功能數位輸入端子輸入正反邏輯	0~1023	0	
P.88	03-15	多功能數位輸出端子正反邏輯(本體和 slot3)	0~4095	0	
P.89	13-00	滑差補償係數	0~10	0	
P.90	00-00	機種型號	唯讀	---	
P.91	01-16	回避頻率 1A	0~650.00Hz 99999：無效	99999	
P.92	01-17	回避頻率 1B	0~650.00Hz 99999：無效	99999	
P.93	01-18	回避頻率 2A	0~650.00Hz 99999：無效	99999	
P.94	01-19	回避頻率 2B	0~650.00Hz 99999：無效	99999	
P.95	01-20	回避頻率 3A	0~650.00Hz 99999：無效	99999	
P.96	01-21	回避頻率 3B	0~650.00Hz 99999：無效	99999	
P.97	00-17	第二目標頻率選擇	0：操作器給頻率 1：通訊 RS485 給頻率 2：類比量給頻率 3：外擴通訊卡給頻率 4：PG 卡 A2B2 給頻率 5：HDI 脈衝給定頻率	0	
P.98	01-26	中間頻率一	0~650.00Hz	3.00Hz	
P.99	01-27	中間電壓一	0~100.0%	10.0%	
P.100	04-15	分秒選擇	0：選擇時間單位為分 1：選擇時間單位為秒	1	
P.101	04-27	程式運行模式第一段速執行時間	0~6000.0s	0	
P.102	04-28	程式運行模式第二段速執行時間	0~6000.0s	0	
P.103	04-29	程式運行模式第三段速執行時間	0~6000.0s	0	
P.104	04-30	程式運行模式第四段速執行時間	0~6000.0s	0	
P.105	04-31	程式運行模式第五段速執行時間	0~6000.0s	0	
P.106	04-32	程式運行模式第六段速執行時間	0~6000.0s	0	
P.107	04-33	程式運行模式第七段速執行時間	0~6000.0s	0	

參數表

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	使用者設定參數
P.108	04-34	程式運行模式第八段速執行時間	0~6000.0s	0	
P.109	00-18	第二段動信號選擇	0：操作器給運轉信號 1：數位輸入端子給運轉信號 2：通訊 RS485 給運轉信號 3：外擴通訊卡給運轉信號	0	
P.110	00-06	操作器監視選擇	0：變頻器啟動時，自動進入監視模式，顯示當前輸出頻率 1：變頻器啟動時，自動進入監視模式，顯示當前穩定輸出頻率 2：變頻器啟動時，自動進入監視模式，顯示當前恒壓系統目標壓力和回饋壓力	1	
P.111	04-35	程式運行模式第一段速加減速時間	0~600.00s/0~6000.0s	0	
P.112	04-36	程式運行模式第二段速加減速時間	0~600.00s/0~6000.0s	0	
P.113	04-37	程式運行模式第三段速加減速時間	0~600.00s/0~6000.0s	0	
P.114	04-38	程式運行模式第四段速加減速時間	0~600.00s/0~6000.0s	0	
P.115	04-39	程式運行模式第五段速加減速時間	0~600.00s/0~6000.0s	0	
P.116	04-40	程式運行模式第六段速加減速時間	0~600.00s/0~6000.0s	0	
P.117	04-41	程式運行模式第七段速加減速時間	0~600.00s/0~6000.0s	0	
P.118	04-42	程式運行模式第八段速加減速時間	0~600.00s/0~6000.0s	0	
P.119	10-16	正反轉等待時間	0~3000.0s	0	
P.120	03-16	輸出信號延遲時間	0~3600.0s	0	
P.121	04-16	每段速的運轉方向	0~255	0	
P.122	04-17	迴圈選擇	0：不迴圈 1~8：從設定的段數開始迴圈	0	
P.123	04-18	加減速時間選擇	0：加速時間由 01-06(P.7)的設定值決定，減速時間由 01-07(P.8)的設定值決定 1：加速時間與減速時間均由 04-35(P.111)~04-42(P.118)決定	0	
P.124	09-13	擴展卡版本	唯讀	唯讀	
P.126	03-06	M3 功能選擇	同 03-00	5	
P.127	03-07	M4 功能選擇	同 03-00	8	
P.128	03-08	M5 功能選擇	同 03-00	7	
P.129	03-12	A2-B2-C2 功能選擇	同 03-10	2	
P.130	03-13	SO2-SE 功能選擇	同 03-10	0	
P.131	04-19	程式運行模式第一段速	0~650.00Hz	0	
P.132	04-20	程式運行模式第二段速	0~650.00Hz	0	
P.133	04-21	程式運行模式第三段速	0~650.00Hz	0	
P.134	04-22	程式運行模式第四段速	0~650.00Hz	0	
P.135	04-23	程式運行模式第五段速	0~650.00Hz	0	
P.136	04-24	程式運行模式第六段速	0~650.00Hz	0	
P.137	04-25	程式運行模式第七段速	0~650.00Hz	0	
P.138	04-26	程式運行模式第八段速	0~650.00Hz	0	
P.139	02-11	2-5 電壓信號偏置百分比	0~100.0%	0	
P.142	04-07	第 8 速	同 04-03	99999	
P.143	04-08	第 9 速	同 04-03	99999	
P.144	04-09	第 10 速	同 04-03	99999	
P.145	04-10	第 11 速	同 04-03	99999	
P.146	04-11	第 12 速	同 04-03	99999	
P.147	04-12	第 13 速	同 04-03	99999	
P.148	04-13	第 14 速	同 04-03	99999	
P.149	04-14	第 15 速	同 04-03	99999	
P.150	10-08	啟動方式選擇	XX0：無頻率搜索 XX1：直接頻率搜索 XX2：減電壓方式 X0X：上電 1 次 X1X：每次啟動 X2X：僅瞬停再啟 OXX：無旋轉方向檢出 1XX：有旋轉方向檢出 2XX：00-15 (P.78) =0，有旋轉方向檢出； 00-15 (P.78) =1/2，無旋轉方向檢出 0：零速時無輸出 1：閉環向量控制 (00-21/22=4) 時執行零速運轉； VF 閉環控制 (00-21/22=1) 時執行直流電壓制動 2：閉環向量下執行零伺服	0	
P.151	10-03	零速控制功能選擇	0：零速時無輸出 1：閉環向量控制 (00-21/22=4) 時執行零速運轉； VF 閉環控制 (00-21/22=1) 時執行直流電壓制動 2：閉環向量下執行零伺服	0	
P.152	10-04	零速控制時的電壓	0~30.0%	5.0%	
P.153	07-10	通訊錯誤處理	0：報警並空轉停車 1：不報警並繼續運行	0	
P.154	07-07	Modbus 通訊格式	0：1、7、N、2 (Modbus, ASCII) 1：1、7、E、1 (Modbus, ASCII) 2：1、7、O、1 (Modbus, ASCII)	4	

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	使用者設定參數
P.154	07-07	Modbus 通訊格式	3: 1、8、N、2 (Modbus, RTU) 4: 1、8、E、1 (Modbus, RTU) 5: 1、8、O、1 (Modbus, RTU)	4	
P.155	06-08	過轉矩檢出準位	0~200.0%	0%	
P.156	06-09	過轉矩檢出時間	0.1~60.0s	1.0s	
P.157	03-17	數位輸入端子濾波	0~2000	4	
P.158	03-18	數位輸入端子送電致能	0: 數位輸入端子上電不使能	0	
			1: 數位輸入端子送電致能	0	
P.159	10-17	節能控制	0: 正常運轉模式	0	
			1: 節能運轉模式		
P.160	06-11	再啟動時失速準位	0~150.0%	100.0%	
P.161	00-07	多功能顯示	0: 輸出交流電壓(V)	0	
			1: 變頻器(+/-P)/(-/N)端子之間電壓(V)		
			2: 變頻器溫升的累積率(%)		
			3: 恒壓系統目標壓力(%)		
			4: 恒壓系統回饋壓力(%)		
			5: 運行頻率(Hz)		
			6: 電子積熱率(%)		
			7: 2-5 類比輸入端子的信號值(V)		
			8: 4-5 類比輸入端子的信號值(mA/V)		
			9: 輸出功率(kW)		
			10: PG 卡回饋轉速(Hz)		
			11: 正反轉信號, 1 為正轉, 2 為反轉, 0 為非運轉狀態		
			12: NTC 溫度顯示(°C)		
			13: 馬達積熱率(%)		
			14: 保留		
			15: HDI 端子輸入頻率(kHz)		
			16: 即時卷徑值(mm)		
			17: 即時線速度(m/min)		
			18: 變頻器輸出轉矩(%)		
			19: 數位輸入埠狀態		
			20: 數位輸出埠狀態		
			21: 實際運行載波頻率		
			22: 3-5 類比輸入端子的信號值(mA/V)		
23: 同步馬達轉子磁極位置					
P.162	01-28	中間頻率二	0~650.00Hz 99999: 未選擇	99999	
P.163	01-29	中間電壓二	0~100.0%	0.0%	
P.164	01-30	中間頻率三	0~650.00Hz 99999: 未選擇	99999	
P.165	01-31	中間電壓三	0~100.0%	0.0%	
P.166	01-32	中間頻率四	0~650.00Hz 99999: 未選擇	99999	
P.167	01-33	中間電壓四	0~100.0%	0.0%	
P.168	01-34	中間頻率五	0~650.00Hz 99999: 未選擇	99999	
P.168	01-34	中間頻率五	99999: 未選擇	99999	
P.169	01-35	中間電壓五	0~100.0%	0.0%	
P.170	08-00	PID 功能選擇	0: 不選擇 PID 功能	0	
			0X: 參數 08-03 (P.225) 設定目標值		
			1X: 2-5 端子輸入作為目標來源		
			2X: 4-5 端子輸入作為目標來源		
			3X: 3-5 端子輸入作為目標來源		
			4X: HDI 輸入端子作為目標來源		
			X1: 2-5 端子輸入作為回饋來源		
			X2: 4-5 端子輸入作為回饋來源		
X3: 3-5 端子輸入作為回饋來源					
P.171	08-01	PID 回饋控制方式	0: PID 負作用 1: PID 正作用	0	
P.172	08-04	比例增益	1~2000	20	
P.173	08-05	積分時間	0~100.0s	1.0s	
P.174	08-06	微分時間	0~10000ms	0ms	
P.175	08-07	異常偏差	0~100.0%	0%	
P.176	08-08	異常持續時間	0~600.0s	30.0s	
P.177	08-09	異常處理方式	0: 自由停車		
			1: 減速停車		
			2: 警報並繼續運轉		
P.178	08-10	睡眠偵測偏差量	0~100.0%	0%	
P.179	08-11	睡眠偵測持續時間	0~2550	1.0s	
P.180	08-12	蘇醒準位	0~100.0%	90.0%	
P.181	08-13	停機準位	0~12000	4000	
P.182	08-14	積分上限	0~2000	1000	
P.183	08-15	穩定時減速步長	0~1000	50	
P.184	02-24	4-5 斷線選擇	0: 無斷線選擇	0	
			1: 減速到 0Hz, 多功能數位輸出端子輸出警報		
			2: 變頻器立即停車, 面板顯示 "AEr" 異警		
P.185	02-06	比例聯動增益	3: 以斷線前的頻率命令持續運轉, 多功能數位輸出端子輸出警報		
			0~100%		

參數表

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	使用者設定參數
P.186	00-23	機種選擇功能	0：輕載額定(ND)，適用於風機水泵型負載 1：重載額定(HD)，適用於其它負載	0	
P.187	02-59	FM 校正係數	0~9998	166	
P.188	00-01	變頻器程式版本	唯讀	---	
P.189	00-24	50Hz/60Hz 切換選擇	0：頻率相關參數預設值為 60Hz 系統 1：頻率相關參數預設值為 50Hz 系統	1	
P.190	02-47	AM1 輸出偏置	0~5000	0	
P.191	02-46	AM1 輸出增益	0~5000	5000	
P.192	02-12	2-5 最小輸入正電壓	0~10.00V	0	
P.193	02-13	2-5 最大輸入正電壓	0~10.00V	10.00V	
P.194	02-14	2-5 最小輸入正電壓對應百分比	-100.0%~100.0%	0%	
P.195	02-15	2-5 最大輸入正電壓對應百分比	-100.0%~100.0%	100.0%	
P.196	02-27	4-5 最小輸入電流/電壓對應百分比	-100.0~100.0%	0%	
P.197	02-28	4-5 最大輸入電流/電壓對應百分比	-100.0~100.0%	100%	
P.198	02-25	4-5 最小輸入電流/電壓	0~20.00mA	4.00mA	
P.199	02-26	4-5 最大輸入電流/電壓	0~20.00mA	20.00mA	
P.220	06-04	電流失速時加減速時間選擇	0：依照當前加減速時間 1：依照第一加減速時間 2：依照第二加減速時間 3：自動計算最佳加減速時間	3	
P.221	08-16	下限壓力採樣值	0~65535	0	
P.222	08-17	上限壓力採樣值	0~65535	0	
P.223	08-18	類比回饋信號偏置	0~100.0%	0%	
P.224	08-19	類比回饋信號增益	0~100.0%	100.0%	
P.225	08-03	PID 目標值面板給定量	0~100.0%	20.0%	
P.229	10-18	Dwell 功能選擇	0：無功能 1：齒隙補償功能 2：加減速中斷等待功能	0	
P.230	10-19	加速時的 Dwell 頻率	0~650.00Hz	1.00Hz	
P.231	10-20	加速時的 Dwell 時間	0~360.0s	0.5s	
P.232	10-21	減速時的 Dwell 頻率	0~650.00Hz	1.00Hz	
P.233	10-22	減速時的 Dwell 時間	0~360.0s	0.5s	
P.234	10-23	三角波功能選擇	0：無功能 1：外部 TRI 信號接通，三角波功能有效 2：在任何時候三角波功能都有效	0	
P.235	10-24	最大振幅量	0~25.0%	10.0%	
P.236	10-25	減速時振幅補償量	0~50.0%	10.0%	
P.237	10-26	加速時振幅補償量	0~50.0%	10.0%	
P.238	10-27	振幅加速時間	0~360.00s/0~3600.0s	10.00s	
P.239	10-28	振幅減速時間	0~360.00s/0~3600.0s	10.00s	
P.240	02-07	輔助頻率選擇	0：無輔助頻率功能 1：運轉頻率 = 主頻 + 輔助頻率（2-5 端子給定） 2：運轉頻率 = 主頻 + 輔助頻率（4-5 端子給定） 3：運轉頻率 = 主頻 - 輔助頻率（2-5 端子給定） 4：運轉頻率 = 主頻 - 輔助頻率（4-5 端子給定） 5：運轉頻率 = 2-5 端子給定作為比例聯動信號 6：運轉頻率 = 4-5 端子給定作為比例聯動信號 7：運轉頻率 = 3-5 端子給定作為比例聯動信號 8：運轉頻率 = 主頻 + 輔助頻率（3-5 端子給定） 9：運轉頻率 = 主頻 - 輔助頻率（3-5 端子給定）	0	
P.241	08-02	PID 採樣週期	0~60000ms	20ms	
P.242	10-05	啟動直流制動功能	0：無啟動前直流制動功能 1：有啟動前直流制動功能	0	
P.243	10-06	啟動直流制動時間	0~60.0s	0.5s	
P.244	10-07	啟動直流制動電壓	0~30.0%：7.5K（含）以下機種 0~30.0%：11K~55K 機種 0~30.0%：75K（含）以上機種	4.0% 2.0% 1.0%	
P.245	06-12	冷卻風扇工作方式	0X：風扇異常時，報 FAN 異警 1X：風扇異常時，不報 FAN 異警，僅輸出端子輸出警報 X0：運轉時風扇 ON，停車 30S 後風扇 OFF X1：上電後，風扇一直 ON，斷電風扇 OFF X2：運轉時，散熱片溫度大於 60°C 時，風扇 ON；小於 40°C 時，風扇 OFF；停車時，風扇 OFF X3：散熱片溫度值大於 60°C 時，風扇 ON；小於 40°C 時，風扇 OFF	0	
P.246	13-01	調變係數	0.90~1.20	1.00	
P.247	10-29	MC 切換互鎖時間	0.1~100.0s	1.0s	
P.248	10-30	啟動開始等待時間	0.1~100.0s	0.5s	
P.249	10-31	變頻-工頻切換頻率	0~60.00Hz 99999：無自動切換順序	99999	
P.250	10-32	自動切換動作範圍	0~10.00Hz：從變頻器運行切換到工頻運行後，變頻器啟動指令（STF/STR）置於 OFF 後，切換到變頻器運行	99999	

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	使用者設定參數
P.250	10-32	自動切換動作範圍	99999：從變頻器運行切換到工頻運行後，變頻器啟動指令（STF/STR）置於 OFF 後，切換到變頻器運行，並減速停止	99999	
P.255	01-36	加速開始 S 字時間	0~25.00s/0~250.0s	0.20s	
P.256	01-37	加速結束 S 字時間	0~25.00s/0~250.0s 99999：未選擇	99999	
P.257	01-38	減速開始 S 字時間	0~25.00s/0~250.0s 99999：未選擇	99999	
P.258	01-39	減速結束 S 字時間	0~25.00s/0~250.0s 99999：未選擇	99999	
P.259	00-09	運轉速度單位選擇	0：選擇運轉速度顯示單位為 1r/min 1：選擇運轉速度顯示單位為 0.1r/min	1	
P.260	06-10	過轉矩檢出動作選擇	0：過轉矩檢出後不報 OL2 異警，繼續運行 1：過轉矩檢出後報 OL2 異警，並停止運轉	1	
P.261	06-17	維護提醒功能	0：無維護提醒功能 1~9998day：用來設定維護提醒警報輸出信號的時間	0	
P.262	06-20	輸出缺相保護選擇	0：無輸出缺相保護功能 1：當輸出缺相，操作器面板顯示“L_F”異警，變頻器停止輸出	0	
P.263	06-07	降載波保護設定	0：定載波頻率，並依照設定載波限制負載電流 1：定額定電流，並依照負載電流及溫度限制載波	0	
P.264	10-51	過激磁減速選擇	0：無過激磁減速功能 1：有過激磁減速功能	0	
P.265	10-52	過激磁電流準位	0~150.0%	100.0%	
P.266	10-53	過激磁增益	1.00~1.40	1.10	
P.267	10-45	回生回避動作選擇	0：無回生回避功能 1：運轉中回生回避功能有效（自動模式，動作時加減速自動計算） 2：僅在恒速時有回生回避（自動模式，動作時加減速自動計算） 11：運轉中回生回避功能有效（手動模式，動作時加減速由 10-49 (P.271) 和 10-50 (P.272) 設定） 12：僅在恒速時有回生回避（手動模式，動作時加減速由 10-49 (P.271) 和 10-50 (P.272) 設定）	0	
P.268	10-46	回生回避動電壓準位	0~400V：220V 機種 0~800V：440V 機種	380V 760V	
P.269	10-47	減速時P-N端電壓檢測敏感度	0：根據P-N端電壓變化率防止再生回避無效 1~5：檢測P-N端電壓變化率設定靈敏度，數字越大靈敏度越高	0	
P.270	10-48	回生回避動作頻率補償值	0~10.00Hz：設定回生回避頻率補償的限定 99999：無頻率限定	6.00Hz	
P.271	10-49	回生回避電壓增益係數	0~400.0%	100.0%	
P.272	10-50	回生回避頻率增益係數	0~400.0%	100.0%	
P.273	10-33	停電停止方式選擇	0：無停電時減速停車功能 1：無不足電壓回避（出現電壓不足停電時，變頻器減速停止） 2：無不足電壓回避（出現電壓不足停電時，變頻器減速停止。停電減速中恢復再加速） 11：有不足電壓回避（出現電壓不足停電時，變頻器減速停止） 12：有不足電壓回避（出現電壓不足停電時，變頻器減速停止。停電減速中恢復再加速）	0	
P.274	10-34	開始減速時減算頻率	0~20.00Hz	3.00Hz	
P.275	10-35	減速處理開始頻率	0~120.00Hz：輸出頻率≥10-35 (P.275) 時，從輸出頻率-10-34(P.274)開始減速；輸出頻率<10-35 (P.275) 時，從輸出頻率開始減速 999999：從輸出頻率-10-34 (P.274) 開始減速	50.00Hz	
P.276	10-36	停電時減速時間 1	0~360.00s	5.00s	
P.277	10-37	停電時減速時間 2	0~360.00s：設定 10-38 (P.278) 的設定頻率以下的減速時間 999999：設定到 10-38 (P.278) 的設定頻率的減速時間	999999	
P.278	10-38	停電時減速時間切換頻率	0~65000	5000	
P.279	10-39	UV 回避電壓增益	0~200.0%	100.0%	
P.280	06-18	啟動時對地短路檢測	0：啟動時不檢測對地短路 1：啟動時檢測對地短路	0	
P.281	06-13	輸入缺相保護選擇	0：無輸入欠相保護功能 1：當輸入缺相，操作器面板顯示 IPF” 異警，變頻器停止輸出	0	
P.282	06-19	運行中 GF 檢測準位	0~100.0%	50.0%	
P.285	13-02	低頻振盪抑制因數	0~8	5	
P.286	13-03	高頻振盪抑制因數	0~15	9	
P.287	06-14	SCP 短路保護功能	0：無輸出側短路保護功能 1：當輸出側短路，操作器面板顯示 SCP” 異警，變頻器停止輸出	1	
P.288	06-40	異警代碼查詢	0~12	0	
P.289	06-41	異警代碼顯示	唯讀	唯讀	
P.290	06-42	異警資訊查詢	0~10	0	
P.291	06-43	異警資訊顯示	唯讀	唯讀	
P.292	06-27	變頻器執行時間（分鐘）	0~1439min	0	
P.293	06-28	變頻器執行時間（天）	0~9999day	0	

參數表

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	使用者設定參數
P.294	00-04	解密參數	0~65535	0	
P.295	00-05	設定密碼參數	2~65535	0	
P.296	06-29	變頻器上電時間 (分鐘)	0~1439min	0	
P.297	06-30	變頻器上電時間 (天)	0~9999day	0	
P.300	00-21	馬達控制方式選擇	0: 感應馬達 V/F 控制 1: 感應馬達 V/F 閉環控制(VF+PG) 2: 感應馬達簡易向量控制 3: 感應馬達無速度感測向量控制 4: 感應馬達 V/F 控制 4: 感應馬達 PG 向量控制 5: 同步馬達 PG 向量控制 6: 同步馬達無 PG 向量控制	0	
P.301	05-00	馬達參數自動量測	0: 無馬達參數自動量測功能 1: 感應馬達參數自動量測[量測中馬達運轉] 2: 感應馬達參數自動量測[量測中馬達不運轉] 3: 感應馬達線上自動量測功能 4: 感應馬達系統慣量自動量測(在閉環向量控制方式下) 8: 同步馬達參數自動量測 9: 同步馬達 Z 相位置自動量測 10: 同步馬達轉動慣量自動量測	0	
P.302	05-01	馬達額定功率	0~315.00kW	0kW	
P.303	05-02	馬達極數	0~48	4	
P.304	05-03	馬達額定電壓	0~440V	440V	
P.305	05-04	馬達額定頻率	50Hz 系統設定時: 0~650.00Hz 60Hz 系統設定時: 0~650.00Hz	50Hz 60Hz	
P.306	05-05	馬達額定電流	0~500.00A	按機種	
P.307	05-06	馬達額定轉速	50Hz 系統設定時: 0~65535r/min 60Hz 系統設定時: 0~65535r/min	1410 1710	
P.308	05-07	馬達激磁電流	0~500.00A	0	
P.309	05-08	IM 馬達定子電阻	0~65535mΩ	按機種	
P.310	05-09	IM 馬達轉子電阻	0~65535mΩ	按機種	
P.311	05-10	IM 馬達漏感抗	0~6553.5mH	按機種	
P.312	05-11	IM 馬達互感抗	0~6553.5mH	按機種	
P.313	05-12	PM 馬達定子電阻	0~65535mΩ	按機種	
P.314	05-13	PM 馬達 d 軸電感	0~655.35mH	按機種	
P.315	05-14	PM 馬達 q 軸電感	0~655.35mH	按機種	
P.316	05-15	PM 馬達反電勢係數	0~6553.5V/krpm	按機種	
P.317	05-16	PM 馬達 Z 相原點脈衝補償量	0~359.9°	0°	
P.318	05-17	轉動慣量	0~65535kg.cm ²	按機種	
P.320	11-00	速度控制比例係數 1	0~2000	100	
P.321	11-01	速度控制積分時間 1	0~20.00s	0.30s	
P.322	11-02	PI 係數切換頻率 1	0~650.00Hz	5.00Hz	
P.323	11-03	速度控制比例係數 2	0~2000	100	
P.324	11-04	速度控制積分時間 2	0~20.00s	0.30s	
P.325	11-05	PI 係數切換頻率 2	0~65000	500	
P.326	11-06	電流控制比例係數	0~20	0	
P.327	11-07	PM 馬達種類	0: SPM 1: IPM	0	
P.328	11-08	PM 馬達初始位置檢測方式	0: 拉入方式 1: 高頻脈振方式	0	
P.329	11-09	PM 馬達加速 id	0~200%	80%	
P.330	11-10	PM 馬達恒速 id	0~200%	0%	
P.331	11-11	PM 馬達估算轉速濾波時間	0~1000ms	2ms	
P.332	05-22	第二馬達額定功率	0~315.00kw 99999	99999	
P.333	05-23	第二馬達極數	0~48 99999	99999	
P.334	05-24	第二馬達額定電壓	0~440V 99999	99999	
P.335	05-25	第二馬達額定頻率	0~650.00Hz 99999	99999	
P.336	05-26	第二馬達額定電流	0~500.00A 99999	99999	
P.337	05-27	第二馬達額定轉速	0~65535r/min 99999	1500 99999	
P.338	05-28	第二馬達激磁電流	0~500.00A 99999	99999	
P.339	05-29	第二馬達(IM)定子電阻	0~65535mΩ 99999	99999	
P.340	05-30	第二馬達(IM)轉子電阻	0~65535mΩ 99999	99999	
P.341	05-31	第二馬達(IM)漏感抗	0~6553.5mH 99999	99999	
P.342	05-32	第二馬達(IM)互感抗	0~6553.5mH 99999	99999	
P.343	05-33	第二馬達(PM)定子電阻	0~65535mΩ 99999	99999	
P.344	05-34	第二馬達(PM)d 軸電感	0~655.35mH 99999	99999	
P.345	05-35	第二馬達(PM)q 軸電感	0~655.35mH 99999	99999	
P.346	05-36	第二馬達(PM)反電勢係數	0~6553.5V/krpm 99999	99999	

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	使用者 設定參數
P.347	05-37	第二馬達(PM)Z 相原點脈衝補償量	0~359.9° 99999	99999	
P.348	05-38	第二馬達轉動慣量	0~65535kg.cm ² 99999	99999	
P.349	09-00	編碼器類型	0: ABZ 1: ABZ (同步馬達專用) 2: Resolver 1x 同步馬達標準 Encoder 3: ABZ/UVW 同步馬達標準 Encoder	0	
P.350	09-01	編碼器脈衝數 1	0~20000	1024	
P.351	09-02	編碼器輸入型式 1	0: 無此功能 1: A/B相脈波列, A 相超前 B 相 90 度為正轉 2: A/B相脈波列, B 相超前 A 相 90 度為正轉 3: A 相為脈波列, B 相為方向符號, L 為反轉, H 為正轉 4: A 相為脈波列, B 相為方向符號, L 為正轉, H 為反轉	0	
P.352	09-03	PG 異常偵測時間	0~100.0s	1.0s	
P.353	09-04	過速度偵測頻率	0~30.00Hz	4.00Hz	
P.354	09-05	過速度偵測時間	0~100.0s	1.0s	
P.355	09-06	編碼器脈衝數 2	0~20000	2500	
P.356	09-07	編碼器輸入型式 2	0: 無此功能 1: A/B相脈波列, A 相超前 B 相 90 度為正轉 2: A/B相脈波列, B 相超前 A 相 90 度為正轉 3: A 相為脈波列, B 相為方向符號, L 為反轉, H 為正轉 4: A 相為脈波列, B 相為方向符號, L 為正轉, H 為反轉	0	
P.357	09-08	分頻輸出設定	1~255	1	
P.358	09-09	分頻濾波係數設定	0~255	0	
P.359	09-10	電子齒輪比	0~300.00	1.00	
P.360	09-11	防止反轉檢出脈衝數	0~65535	0	
P.361	09-12	反轉檢出次數	0~65535	0	
P.370	00-22	第二馬達控制方式選擇	0: 感應馬達 V/F 控制 1: 感應馬達 V/F 閉環控制(VF+PG) 2: 感應馬達簡易向量控制 3: 感應馬達無速度感測向量控制 4: 感應馬達 PG 向量控制 5: 同步馬達 PG 向量控制 6: 同步馬達無 PG 向量控制 99999: 未選擇第二馬達控制方式	99999	
P.371	11-30	第二馬達速度控制比例係數 1	0~2000	100	
P.372	11-31	第二馬達速度控制積分時間 1	0~20.00s	0.30s	
P.373	11-32	第二馬達 PI 係數切換頻率 1	0~650.00Hz	5.00Hz	
P.374	11-33	第二馬達速度控制比例係數 2	0~2000	100	
P.375	11-34	第二馬達速度控制積分時間 2	0~20.00s	0.30s	
P.376	11-35	第二馬達 PI 係數切換頻率 2	0~65000	500	
P.377	11-36	第二馬達電流控制比例係數	0~20	0	
P.378	11-37	第二 PM 馬達種類	0: SPM 1: IPM	0	
P.379	11-38	第二 PM 馬達初始位置檢測方式	0: 拉入方式 1: 高頻脈振方式	0	
P.380	11-39	第二 PM 馬達加速 id	0~200%	80%	
P.381	11-40	第二 PM 馬達恒速 id	0~200%	0%	
P.382	11-41	第二 PM 馬達估算轉速濾波時間	0~1000ms	2ms	
P.400	00-20	控制模式選擇	0: 速度控制 1: 轉矩控制 2: 位置控制	0	
P.401	11-12	轉矩指令	-400.0~400.0%	0%	
P.402	11-13	速度極限	0~120%	0%	
P.403	11-14	速度極限偏置	0~120%	10%	
P.404	11-15	轉矩濾波時間	0~1000ms	0ms	
P.405	11-16	轉矩設定源	0: 由參數 11-12 (P.401) 給定轉矩 1: 由類比或脈衝輸入給定轉矩 2: 通過通訊方式給定轉矩	0	
P.406	11-17	速度極限選擇	0: 依照參數 11-13(P.402)和 11-14(P.403)限制速度 1: 頻率命令來源(根據 00-16(P.79)來決定頻率源)	0	
P.407	11-18	速度優先回路動作選擇	0: 速度優先回路動作無效 1: 速度優先回路動作有效	1	
P.408	11-19	正轉電動轉矩極限	0~400.0%	200.0%	
P.409	11-20	反轉回生轉矩極限	0~400.0%	200.0%	
P.410	11-21	反轉電動轉矩極限	0~400.0%	200.0%	
P.411	11-22	正轉回生轉矩極限	0~400.0%	200.0%	
P.420	12-00	原點復歸模式	0~2023	0	
P.421	12-01	原點復歸第一高速	0~655.35Hz	10.00Hz	
P.422	12-02	原點復歸第二高速	0~655.35Hz	2.00Hz	
P.423	12-03	原點偏移脈衝數	保留參數	---	
P.424	12-04	位置指令來源	0: 外部脈衝 1: 相對位置 2: 絕對位置	0	
P.425	12-05	位置控制比例增益	0~65535	10	
P.426	12-06	位置控制前饋增益係數	0~65535	10	

參數表

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	使用者設定參數
P.427	12-07	位置控制前饋低通濾波時間	0~65535ms	100ms	
P.428	12-08	外部脈衝位置控制速度上限	0~655.35Hz	10.00Hz	
P.429	12-09	位置到達裕度	0~65535	10	
P.430	12-10	零伺服增益	0~100	5	
P.450	12-20	位置指令 1 的圈數	0~65535	0	
P.451	12-21	位置指令 1 的脈衝數	0~65535	0	
P.452	12-22	位置指令 2 的圈數	0~65535	0	
P.453	12-23	位置指令 2 的脈衝數	0~65535	0	
P.454	12-24	位置指令 3 的圈數	0~65535	0	
P.455	12-25	位置指令 3 的脈衝數	0~65535	0	
P.456	12-26	位置指令 4 的圈數	0~65535	0	
P.457	12-27	位置指令 4 的脈衝數	0~65535	0	
P.458	12-28	位置指令 5 的圈數	0~65535	0	
P.459	12-29	位置指令 5 的脈衝數	0~65535	0	
P.460	12-30	位置指令 6 的圈數	0~65535	0	
P.461	12-31	位置指令 6 的脈衝數	0~65535	0	
P.462	12-32	位置指令 7 的圈數	0~65535	0	
P.463	12-33	位置指令 7 的脈衝數	0~65535	0	
P.464	12-34	位置指令 8 的圈數	0~65535	0	
P.465	12-35	位置指令 8 的脈衝數	0~65535	0	
P.466	12-36	位置指令 9 的圈數	0~65535	0	
P.467	12-37	位置指令 9 的脈衝數	0~65535	0	
P.468	12-38	位置指令 10 的圈數	0~65535	0	
P.469	12-39	位置指令 10 的脈衝數	0~65535	0	
P.470	12-40	位置指令 11 的圈數	0~65535	0	
P.471	12-41	位置指令 11 的脈衝數	0~65535	0	
P.472	12-42	位置指令 12 的圈數	0~65535	0	
P.473	12-43	位置指令 12 的脈衝數	0~65535	0	
P.474	12-44	位置指令 13 的圈數	0~65535	0	
P.475	12-45	位置指令 13 的脈衝數	0~65535	0	
P.476	12-46	位置指令 14 的圈數	0~65535	0	
P.477	12-47	位置指令 14 的脈衝數	0~65535	0	
P.478	12-48	位置指令 15 的圈數	0~65535	0	
P.479	12-49	位置指令 15 的脈衝數	0~65535	0	
P.500	02-00	2-5 輸入功能選擇	0：無功能	1	
			1：頻率命令		
			2：轉矩命令		
			3：PID 目標值		
			4：PID 回授信號		
			5：目標張力設定		
			6：線速度設定		
P.500	02-00	2-5 輸入功能選擇	7：回饋線速度	1	
			8：即時卷徑		
			9：初始卷徑		
			10：材料厚度		
			11：PTC		
			12：PT100		
			13：V/F 分離功能		
			14：正側轉矩極限		
			15：負側轉矩極限		
			16：正/負側轉矩極限		
17：回生轉矩極限					
P.501	02-01	4-5 輸入功能選擇	同 02-00	1	
P.503	02-03	HDI 輸入功能選擇	同 02-00	0	
P.504	02-02	3-5 輸入功能選擇	同 02-00	0	
P.505	02-23	4-5 電流/電壓信號偏置百分比	0~100.0%	0	
P.507	02-32	3-5 電壓信號偏置百分比	0~100.0%	0	
P.508	02-30	3-5 最高操作頻率	50Hz 系統設定時：1.00~650.00Hz	50Hz	
			60Hz 系統設定時：1.00~650.00Hz		
P.510	02-18	2-5 最小輸入負電壓對應百分比	-100.0~100.0%	0%	
P.511	02-19	2-5 最大輸入負電壓對應百分比	-100.0~100.0%	0%	
P.512	02-16	2-5 最小輸入負電壓	-10.00~0V	0	
P.513	02-17	2-5 最大輸入負電壓	-10.00~0V	0	
P.522	02-41	HDI 輸入最小頻率對應百分比	-100.0~100.0%	0%	
P.523	02-42	HDI 輸入最大頻率對應百分比	-100.0~100.0%	100%	
P.524	02-39	HDI 輸入最小頻率	0~100.00kHz	0kHz	
P.525	02-40	HDI 輸入最大頻率	0~100.00kHz	100kHz	
P.526	02-38	HDI 濾波時間	0~2000ms	10ms	
P.527	02-31	3-5 濾波時間	0~2000ms	30ms	
P.528	02-22	4-5 濾波時間	0~2000ms	30ms	
P.531	02-29	3-5 信號選擇	0：信號取樣的有效範圍為 4~20mA	1	
			1：信號取樣的有效範圍為 0~10V		
			2：信號取樣的有效範圍為 0~5V		
P.533	06-15	PTC 異警處理方式	0：警告並繼續運行	0	
			1：異警且減速停車		
			2：異警且自由停車		
			3：無警告		
P.534	06-16	PTC 準位百分比	0~100.0%		
P.535	02-50	AM2 輸出偏壓	0~5000	0	
P.536	02-49	AM2 輸出增益	0~5000	5000	

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	使用者設定參數
P.537	02-05	AM2 功能選擇	6：固定電壓輸出，電壓輸出準位可由 02-53 (P.539) 設定 0~5,7~11：設定同 02-04。	0	
P.538	02-48	AM2 輸出信號選擇	同 02-45	0	
P.539	02-53	AM2 直流輸出設定準位	0~100.00%	0	
P.541	02-54	AM1 直流輸出設定準位	0~100.00%	0	
P.543	02-44	FM 功能選擇	0：輸出頻率，以顯示基準 02-51(P.55) 為 100% 1：輸出電流，以顯示基準 02-52(P.56) 為 100% 2：輸出 P-N 端電壓，以 OV 準位為 100% 3：輸出變頻器溫升累計率，以 NTC 準位為 100% 4：輸出變頻器電子積熱率： 以電子熱動電驛動作(當 06-00(P.9) ≠ 0 時) 或 IGBT 模組積熱電驛動作(當 06-00(P.9)=0 時) 為 100% 5：目標頻率，以顯示基準 02-51(P.55) 為 100% 6：固定電壓輸出，電壓輸出準位可由 02-54 (P.541) 設定 7：輸出電壓，以馬達額定電壓為 100% 8：激磁電流，以 2 倍的馬達額定電流為 100% 9：輸出轉矩，以 2 倍的滿載轉矩為 100% 10：輸出功率，以 2 倍的馬達額定功率為 100% 11：高速脈衝，以 100.00KHz 為 100%	0	
P.545	02-33	3-5 斷線選擇	0：無斷線選擇 1：減速到 0Hz，多功能數位輸出端子輸出警報 2：變頻器立即停車，面板顯示“AEr”異警 3：以斷線前的頻率命令持續運轉，多功能數位輸出端子輸出警報	0	
P.546	02-36	3-5 最小輸入電流/電壓對應百分比	-100.0~100.0%	0%	
P.547	02-37	3-5 最大輸入電流/電壓對應百分比	-100.0~100.0%	100%	
P.548	02-34	3-5 最小輸入電流/電壓	0~10.00V	0.00V	
P.549	02-35	3-5 最大輸入電流/電壓	0~10.00V	5.00V	
P.550	03-09	HDI 端子功能設置	同 03-00	57	
P.551	03-25	數位輸入端子 M10(Slot3)	同 03-00	99999	
P.552	03-26	數位輸入端子 M11(Slot3)	同 03-00	99999	
P.553	03-27	數位輸入端子 M12(Slot3)	同 03-00	99999	
P.554	03-28	數位輸入端子 M13(Slot3)	同 03-00	99999	
P.555	03-29	數位輸入端子 M14(Slot3)	同 03-00	99999	
P.556	03-30	數位輸入端子 M15(Slot3)	同 03-00	99999	
P.559	03-33	數位輸入端子 M10(Slot2)	同 03-00	99999	
P.560	03-34	數位輸入端子 M11(Slot2)	同 03-00	99999	
P.561	03-35	數位輸入端子 M12(Slot2)	同 03-00	99999	
P.562	03-36	數位輸入端子 M13(Slot2)	同 03-00	99999	
P.563	03-37	數位輸入端子 M14(Slot2)	同 03-00	99999	
P.564	03-38	數位輸入端子 M15(Slot2)	同 03-00	99999	
P.567	03-41	外擴數位輸入端子正反邏輯 (Slot2&3)	0~65535	0	
P.568	03-42	數位輸出端子 A10(Slot3)	同 03-10	99999	
P.569	03-43	數位輸出端子 A11(Slot3)	同 03-10	99999	
P.570	03-44	數位輸出端子 A12(Slot3)	同 03-10	99999	
P.571	03-45	數位輸出端子 A13(Slot3)	同 03-10	99999	
P.572	03-46	數位輸出端子 A14(Slot3)	同 03-10	99999	
P.573	03-47	數位輸出端子 A15(Slot3)	同 03-10	99999	
P.574	03-48	數位輸出端子 A16(Slot3)	同 03-10	99999	
P.575	03-49	數位輸出端子 A17(Slot3)	同 03-10	99999	
P.576	03-50	數位輸出端子 A10(Slot2)	同 03-10	99999	
P.577	03-51	數位輸出端子 A11(Slot2)	同 03-10	99999	
P.578	03-52	數位輸出端子 A12(Slot2)	同 03-10	99999	
P.579	03-53	數位輸出端子 A13(Slot2)	同 03-10	99999	
P.580	03-54	數位輸出端子 A14(Slot2)	同 03-10	99999	
P.581	03-55	數位輸出端子 A15(Slot2)	同 03-10	99999	
P.582	03-56	數位輸出端子 A16(Slot2)	同 03-10	99999	
P.583	03-57	數位輸出端子 A17(Slot2)	同 03-10	99999	
P.584	03-58	外擴輸出端子正反邏輯(Slot2)	0~255	0	
P.585	03-59	監視本體數位輸入端子狀態	唯讀	唯讀	
P.586	03-60	監視本體和外擴 Slot3 數位輸出端子狀態	唯讀	唯讀	
P.587	03-61	監視外擴 Slot2&3 數位輸入端子狀態	唯讀	唯讀	
P.588	03-62	監視外擴 Slot2 輸出端子狀態	唯讀	唯讀	
P.592	02-55	PT100 電壓準位 1	0~10.00V	5.00V	
P.593	02-56	PT100 電壓準位 2	0~10.00V	7.00V	
P.594	02-57	PT100 準位 1 開始頻率	0~650.00Hz	0Hz	
P.595	02-58	啟動 PT100 準位 1 延遲時間	0~6000s	60s	
P.600	14-00	張力控制選擇參數	0：張力控制無效 1：閉環轉矩控制模式（在閉環向量控制方式下） 2：閉環速度控制模式 3：閉環轉矩控制模式（在閉環向量控制方式下） 4：恆線速度控制模式	0	
P.601	14-01	捲曲模式	0：收卷 1：放卷	0	
P.602	14-02	放卷反向收緊選擇	0：啟動時不允許主動反向收緊材料 1：啟動時允許主動反向收緊材料	0	

參數表

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	使用者設定參數
P.603	14-03	機械傳動比	0~300.00	1.00	
P.604	14-04	張力設定源	0：參數 14-05 (P.605) 設定 1：類比或 PULSE 輸入設定 2：通訊設定	0	
P.605	14-05	張力設定	0~30000N	0N	
P.606	14-06	最大張力	0~30000N	0N	
P.607	14-07	零速張力提升	0~500N	0N	
P.608	14-08	零速閾值	0~30.00Hz	0Hz	
P.609	14-09	張力錐度	0~100.0%	0%	
P.610	14-11	卷徑計算方法選擇	0：用線速度計算卷徑 1：用厚度累計計算卷徑(馬達側編碼器)，脈衝訊號接至 PG 卡的 A1/B1 2：用厚度累計計算卷徑(卷軸側編碼器)，脈衝訊號接至 HDI 端子 3：類比或脈衝輸入	0	
P.611	14-13	最大卷徑	0~10000mm		
P.612	14-14	卷軸直徑	0~10000mm		
P.613	14-15	初始卷徑源	0：初始卷徑由參數 14-16(P.614)~14-18(P.616) 設定 1：初始卷徑通過類比來確定	0	
P.614	14-16	初始卷徑 1	0~10000mm	100mm	
P.615	14-17	初始卷徑 2	0~10000mm	100mm	
P.616	14-18	初始卷徑 3	0~10000mm	100mm	
P.617	14-19	卷徑濾波時間	0~1000ms	0ms	
P.618	14-20	卷徑當前值	0~10000mm	0mm	
P.619	14-21	每圈脈衝數	0~60000	1	
P.620	14-22	每層圈數	0~10000	1	
P.621	14-23	材料厚度設定源	0：材料厚度由參數 14-24 (P.622) ~14-27 (P.625) 設定 1：材料厚度由類比來確定	0	
P.622	14-24	材料厚度0	0.01~100.00mm	0.01mm	
P.623	14-25	材料厚度1	0.01~100.00mm	0.01mm	
P.624	14-26	材料厚度2	0.01~100.00mm	0.01mm	
P.625	14-27	材料厚度3	0.01~100.00mm	0.01mm	
P.626	14-28	最大厚度	0.01~100.00mm	1.00mm	
P.627	14-29	線速度輸入源	0：無線速度輸入 1：類比或脈衝輸入 2：通訊設定	0	
P.628	14-30	最大線速度	0.1~6500.0m/min	1000.0 m/min	
P.629	14-31	計算R最低線速度	0.1~6500.0m/min	200.0 m/min	
P.630	14-32	線上顯示線速度值	0~6500.0m/min	0m/min	
P.631	05-18	慣量自學習設定T1	0~05-19 (P.632)	30.0%	
P.632	05-19	慣量自學習設定T2	05-18 (P.631) ~100.0%	60.0%	
P.633	14-33	機械慣量補償係數	0~65535	0	
P.634	14-34	材料密度	0~60000kg/m3	0kg/m3	
P.635	14-35	材料寬度	0~60000mm	0mm	
P.636	14-36	摩擦補償係數	0~50.0%	0%	
P.637	14-37	斷料自動檢測功能	0：無斷料自動檢測功能 1：有斷料自動檢測功能	0	
P.638	14-38	自動檢測最低速度	0~6500.0m/min	200.0 m/min	
P.639	14-39	自動檢測誤差範圍	0~50.0%	10.0%	
P.640	14-40	自動檢測判斷延時	0~60.0s	2.0s	
P.641	08-20	比例增益P2	0~100	20	
P.642	08-21	積分時間I2	0~100.0s	1.0s	
P.643	08-22	微分時間D2	0~10000ms	0ms	
P.644	08-23	PID 參數自動調整	0：PID 參數組1有效 1：根據卷徑調節 2：根據運行頻率調節 3：根據線速度調節	0	
P.645	14-41	預驅動速度增益	-50.0%~50.0%	0%	
P.646	14-42	預驅動轉矩提升	-50.0%~50.0%	0%	
P.647	14-43	預驅動延遲時間	0~65535ms	0ms	
P.650	14-12	厚度計算法來計算卷徑時的卷徑記憶控制	0：斷電或者停止卷徑計算時不保存卷徑 1：斷電或者停止卷徑計算時將上一次計算出的卷徑值保存，上電或者開始計算卷徑時使用記憶卷徑作為初始卷徑。	0	
P.654	14-10	錐度補償修正量	0~10000mm	0mm	
P.656	14-44	線速度設定源	0：線速度設定無效 1：類比或脈衝輸入獲取線速度 2：通訊方式獲取線速度	0	
P.700	10-40	Vf 分離的電壓源	0：數位給定 10-41 (P.701) 1：類比給定或 HDI 脈衝給定	0	
P.701	10-41	Vf 分離的電壓數位設定	0~440.00V	440.00V	
P.702	10-42	Vf 分離的電壓加速時間	0~1000.0s	0s	
P.703	10-43	V/F 分離的電壓減速時間	0~1000.0s	0s	
P.704	10-44	Vf 分離停機方式選擇	0：頻率/電壓獨立減至 0 1：電壓減為 0 後頻率再減	0	
P.705	06-21	低電壓準位	155~220V：220V 機種 310~440V：440V 機種	155V 310V	
P.706	06-22	回生制動動作準位	205~400V：220V 機種 410~800V：440V 機種	360V 720V	
P.707	06-23	電壓失速準位	205~400V：220V 機種 410~800V：440V 機種	380V 760V	

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	使用者設定參數
P.708	06-24	電容壽命檢測	0：無電容壽命檢測功能 1：電源置於 OFF 後，開始測定主電路電解電容的壽命	0	
P.709	06-25	檢測百分比	0~100.0%	100.0%	
P.710	06-26	異常信號	0：無異常 1：電解電容異常	唯讀	
P.711	08-24	PID 目標量濾波時間	0~650.00s	0s	
P.712	08-25	PID 回饋量濾波時間	0~60.00s	0s	
P.713	08-26	PID 輸出量濾波時間	0~60.00s	0s	
P.714	08-27	PID 偏差控制極限	0~100.00%	0%	
P.715	08-28	積分分離屬性	0：積分不分離 1：積分分離	0	
P.716	08-29	積分分離點	0~100.00%	50.00%	
P.717	08-30	PID 微分限幅	0~100.00%	0.10%	
P.718	08-31	PID 輸出正向偏差極限	0~100.00%	100.00%	
P.719	08-32	PID 輸出反向偏差極限	0~100.00%	100.00%	
P.720	08-33	PID 參數切換動作選擇	0：PID 參數不切換 1：PID 參數根據偏差切換	0	
P.721	08-34	PID 參數切換偏差下限	0~100.00%	20.00%	
P.722	08-35	PID 參數切換偏差上限	0~100.00%	80.00%	
P.723	08-36	PID 斷線動作選擇 1	0：PID 斷線時選擇不需要運轉到上限值 1：PID 斷線時選擇需要運轉到上限值	1	
P.726	08-39	PID 停機運算動作選擇	0：PID 停機運算 1：PID 停機不運算	0	
P.727	08-40	PID 允許反轉動作選擇	0：PID 不允許反轉 1：PID 允許反轉	0	
P.728	08-41	PID 反向積分限幅	0~100.0%	0%	
P.729	08-42	PID 最小輸出頻率	0~10.00Hz	0Hz	
P.740	06-44	E1	唯讀	唯讀	
P.741	06-45	E2	唯讀	唯讀	
P.742	06-46	E3	唯讀	唯讀	
P.743	06-47	E4	唯讀	唯讀	
P.744	06-48	E5	唯讀	唯讀	
P.745	06-49	E6	唯讀	唯讀	
P.746	06-50	E7	唯讀	唯讀	
P.747	06-51	E8	唯讀	唯讀	
P.748	06-52	E9	唯讀	唯讀	
P.749	06-53	E10	唯讀	唯讀	
P.750	06-54	E11	唯讀	唯讀	
P.751	06-55	E12	唯讀	唯讀	
P.752	06-56	E1 異警時的輸出頻率	唯讀	唯讀	
P.753	06-57	E1 異警時的輸出電流	唯讀	唯讀	
P.754	06-58	E1 異警時的輸出電壓	唯讀	唯讀	
P.755	06-59	E1 異警時的溫升累計率	唯讀	唯讀	
P.756	06-60	E1 異警時的 PN 電壓	唯讀	唯讀	
P.757	06-61	E1 異警時變頻器的已運轉時間	唯讀	唯讀	
P.758	06-62	E1 異警時變頻器的運行狀態字	唯讀	唯讀	
P.759	06-63	E1 異警時的年月	唯讀	唯讀	
P.760	06-64	E1 異警時的分秒	唯讀	唯讀	
P.761	06-65	E2 異警時的輸出頻率	唯讀	唯讀	
P.766	06-70	E2 異警時的輸出頻率	唯讀	唯讀	
P.767	06-71	E2 異警時的輸出電流	唯讀	唯讀	
P.768	06-72	E2 異警時的輸出電壓	唯讀	唯讀	
P.769	06-73	E2 異警時的溫升累計率	唯讀	唯讀	
P.770	06-74	E2 異警時的 PN 電壓	唯讀	唯讀	
P.771	06-75	E2 異警時變頻器的已運轉時間	唯讀	唯讀	
P.772	06-76	E2 異警時變頻器的運行狀態字	唯讀	唯讀	
P.773	06-77	E2 異警時的年月	唯讀	唯讀	
P.774	06-78	E2 異警時的日時	唯讀	唯讀	
P.775	06-79	E2 異警時的分秒	唯讀	唯讀	
P.800	07-15	CANopen 從站地址	0~127	0	
P.801	07-16	CANopen 速率	0：1Mbps 1：500Kbps 2：250Kbps 3：125Kbps 4：100Kbps	0	
P.802	07-17	CANopen 通訊狀態	0：節點復歸狀態 1：通訊復歸狀態 2：復歸完成狀態 3：預操作狀態 4：操作狀態 5：停止狀態		
P.803	07-18	CANopen 控制狀態	0：開機尚未完成狀態 1：禁止運轉狀態 2：預激磁狀態 3：激磁狀態 4：允許操作狀態 7：快速動作停止狀態 13：觸發錯誤動作狀態 14：已錯誤狀態		

參數表

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	使用者設定參數
P.900	15-00	用戶登記參數 1	P參數模式：0~1299 參數組模式：00-00~15-99	99999	
P.901	15-01	用戶登記參數 2		99999	
P.902	15-02	用戶登記參數 3		99999	
P.903	15-03	用戶登記參數 4		99999	
P.904	15-04	用戶登記參數 5		99999	
P.905	15-05	用戶登記參數 6		99999	
P.906	15-06	用戶登記參數 7		99999	
P.907	15-07	用戶登記參數 8		99999	
P.908	15-08	用戶登記參數 9		99999	
P.909	15-09	用戶登記參數 10		99999	
P.910	15-10	用戶登記參數 11		99999	
P.911	15-11	用戶登記參數 12		99999	
P.912	15-12	用戶登記參數 13		99999	
P.913	15-13	用戶登記參數 14		99999	
P.914	15-14	用戶登記參數 15		99999	
P.915	15-15	用戶登記參數 16		99999	
P.916	15-16	用戶登記參數 17		99999	
P.917	15-17	用戶登記參數 18		99999	
P.918	15-18	用戶登記參數 19		99999	
P.919	15-19	用戶登記參數 20	99999		
P.990	00-25	參數模式設定	0：參數以「參數組」模式顯示 1：參數以「順序編號」模式顯示	0	
P.996 ~ P.999	00-02	參數恢復	0：無功能 1：異警記錄清除(P.996) 2：變頻器重置(P.997) 3：參數還原為預設值(P.998) 4：部分參數還原預設值 1(P.999) 5：部分參數還原預設值 2 6：部分參數還原預設值 3	0	

印刷版號：第一版
日期：2015.05



總公司	11155台北市士林區中山北路六段88號16樓	Tel :+886-2-2834-2662	Fax:+886-2-2836-6187
自動化事業處	30473新竹縣新豐鄉中崙村7鄰234號	Tel :+886-3-599-5111	Fax:+886-3-590-7173
台北分公司	10441台北市長安東路一段9號3樓	Tel :+886-2-2541-9822	Fax:+886-2-2521-3636
桃園/新竹分公司	30473新竹縣新豐鄉中崙村7鄰234號	Tel :+886-3-590-5200	Fax:+886-3-590-2167
台中分公司	40764台中市台灣大道四段1338號	Tel :+886-4-2461-0466	Fax:+886-4-2461-0468
台南分公司	70176台南市永康區永大路三段439號	Tel :+886-6-201-8979	Fax:+886-6-201-7079
高雄分公司	80752高雄市三民區中華二路250號	Tel :+886-7-316-0228	Fax:+886-7-316-0226

Official website www.seec.com.tw

Automation Division website www.seecfa.com
automation@seec.com.tw

Specification in this catalog are subject to change without notice for ongoing product modification and improvements.
© 2015 Shihlin Electric & Engineering Corporation. All rights reserved.